

# PCI8053 数据采集卡

## WIN2000/XP 驱动程序使用说明书



北京阿尔泰科技发展有限公司  
产品研发部修订

请您务必阅读《[使用纲要](#)》，他会使您事半功倍!

## 目 录

目 录 .....	1
第一章 版权信息与命名约定 .....	2
第一节、版权信息 .....	2
第二节、命名约定 .....	2
第二章 使用纲要 .....	2
第一节、使用上层用户函数，高效、简单 .....	2
第二节、如何管理 PCI 设备 .....	2
第三节、如何用非空查询方式取得 AD 数据 .....	2
第四节、如何用半满查询方式取得 AD 数据 .....	3
第五节、如何用中断方式取得 AD 数据 .....	3
第六节、如何实现开关量的简便操作 .....	7
第七节、哪些函数对您不是必须的 .....	7
第三章 PCI 即插即用设备操作函数接口介绍 .....	7
第一节、设备驱动接口函数总列表（每个函数省略了前缀“PCI8053_”） .....	8
第二节、设备对象管理函数原型说明 .....	10
第三节、AD 程序查询方式采样操作函数原型说明 .....	13
第四节、AD 中断方式采样操作函数原型说明 .....	18
第五节、AD 硬件参数保存与读取函数原型说明 .....	21
第六节、DA 模拟量输出操作函数原型说明 .....	23
第七节、DIO 数字量输入输出开关量操作函数原型说明 .....	27
第四章 硬件参数结构 .....	28
第一节、AD 硬件参数结构（PCI8053_PARA_AD） .....	28
第二节、AD 状态参数结构（PCI8053_STATUS_AD） .....	32
第三节、DA 状态参数结构（PCI8053_STATUS_DA） .....	33
第五章 数据格式转换与排列规则 .....	33
第一节、AD 原码 LSB 数据转换成电压值的换算方法 .....	33
第二节、AD 采集函数的 ADBuffer 缓冲区中的数据排放规则 .....	34
第三节、AD 测试应用程序创建并形成的数据文件格式 .....	35
第四节、DA 电压值转换成 LSB 原码数据的换算方法 .....	35
第六章 上层用户函数接口应用实例 .....	35
第一节、怎样使用 ReadDeviceProAD_Npt 函数直接取得 AD 数据 .....	35
第二节、怎样使用 ReadDeviceProAD_Half 函数直接取得 AD 数据 .....	36
第三节、怎样使用中断方式取得 AD 数据 .....	36
第四节、怎样使用 WriteDeviceDA 函数取得 DA 数据 .....	36
第五节、怎样使用 GetDeviceDI 函数进行更便捷的数字开关量输入操作 .....	36
第六节、怎样使用 SetDeviceDO 函数进行更便捷的数字开关量输出操作 .....	36
第七章 高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解 .....	36
第一节、使用程序查询方式实现该功能 .....	38
第二节、使用中断方式实现该功能 .....	39
第八章 共用函数介绍 .....	39
第一节、公用接口函数总列表（每个函数省略了前缀“PCI8053_”） .....	39
第二节、PCI 内存映射寄存器操作函数原型说明 .....	40
第三节、IO 端口读写函数原型说明 .....	48
第四节、线程操作函数原型说明 .....	51
第五节、文件对象操作函数原型说明 .....	52
第六节、各种参数保存和读取函数原型说明 .....	55
第七节、其他函数原型说明 .....	57

# 第一章 版权信息与命名约定

## 第一节、版权信息

本软件产品及相关套件均属北京阿尔泰科技发展有限公司所有，其产权受国家法律绝对保护，除非本公司书面允许，其他公司、单位、我公司授权的代理商及个人不得非法使用和拷贝，否则将受到国家法律的严厉制裁。若您需要我公司产品及相关信息请及时与当地代理商联系或直接与我们联系，我们将热情接待。

## 第二节、命名约定

一、为简化文字内容，突出重点，本文中提到的函数名通常为基本功能名部分，其前缀设备名如 PCIxxxx\_ 则被省略。如 PCI8053\_CreateDevice 则写为 CreateDevice。

二、函数名及参数中各种关键字缩写

缩写	全称	汉语意思	缩写	全称	汉语意思
Dev	Device	设备	DI	Digital Input	数字量输入
Pro	Program	程序	DO	Digital Output	数字量输出
Int	Interrupt	中断	CNT	Counter	计数器
Dma	Direct Memory Access	直接内存存取	DA	Digital convert to Analog	数模转换
AD	Analog convert to Digital	模数转换	DI	Differential	(双端或差分) 注：在常量选项中
Npt	Not Empty	非空	SE	Single end	单端
Para	Parameter	参数	DIR	Direction	方向
SRC	Source	源	ATR	Analog Trigger	模拟量触发
TRIG	Trigger	触发	DTR	Digital Trigger	数字量触发
CLK	Clock	时钟	Cur	Current	当前的
GND	Ground	地	OPT	Operate	操作
Lgc	Logical	逻辑的	ID	Identifier	标识
Phys	Physical	物理的			

# 第二章 使用纲要

## 第一节、使用上层用户函数，高效、简单

如果您只关心通道及频率等基本参数，而不必了解复杂的硬件知识和控制细节，那么我们强烈建议您使用上层用户函数，它们就是几个简单的形如 Win32 API 的函数，具有相当的灵活性、可靠性和高效性。诸如 [InitDeviceProAD](#)、[ReadDeviceProAD\\_Npt](#)、[SetDeviceDO](#) 等。而底层用户函数如 [WriteRegisterULong](#)、[ReadRegisterULong](#)、[WritePortByte](#)、[ReadPortByte](#)……则是满足了解硬件知识和控制细节、且又需要特殊复杂控制的用户。但不管怎样，我们强烈建议您使用上层函数（在这些函数中，您见不到任何设备地址、寄存器端口、中断号等物理信息，其复杂的控制细节完全封装在上层用户函数中。）对于上层用户函数的使用，您基本上不必参考硬件说明书，除非您需要知道板上 D 型插座等管脚分配情况。

## 第二节、如何管理 PCI 设备

由于我们的驱动程序采用面向对象编程，所以要使用设备的一切功能，则必须首先用 [CreateDevice](#) 函数创建一个设备对象句柄 hDevice，有了这个句柄，您就拥有了对该设备的绝对控制权。然后将此句柄作为参数传递给相应的驱动函数，如 [InitDeviceProAD](#) 可以使用 hDevice 句柄以程序查询方式初始化设备的 AD 部件，[ReadDeviceProAD\\_Npt](#) (或 [ReadDeviceProAD\\_Half](#)) 函数可以用 hDevice 句柄实现对 AD 数据的采样读取，[SetDeviceDO](#) 函数可用实现开关量的输出等。最后可以通过 [ReleaseDevice](#) 将 hDevice 释放掉。

## 第三节、如何用非空查询方式取得 AD 数据

当您有了 hDevice 设备对象句柄后，便可用 [InitDeviceProAD](#) 函数初始化 AD 部件，关于采样通道、频率等参数的设置是由这个函数的 pADPara 参数结构体决定的。您只需要对这个 pADPara 参数结构体的各个成员简单赋值即可实现所有硬件参数和设备状态的初始化。然后用 [StartDeviceProAD](#) 即可启动 AD 部件，开始 AD 采样，然后便可用 [ReadDeviceProAD\\_Npt](#) 反复读取 AD 数据以实现连续不间断采样。当您需要暂停设备时，执行 [StopDeviceProAD](#)，当您需要关闭 AD 设备时，[ReleaseDeviceProAD](#) 便可帮您实现（但设备对象 hDevice 依然存在）。（注：[ReadDeviceProAD\\_Npt](#) 虽然主要面对批量读取、高速连续采集而设计，但亦可用它以单点或几点的

方式读取 AD 数据，以满足慢速、高实时性采集需要)。具体执行流程请看下面的图 2.1.1。

#### 第四节、如何用半满查询方式取得 AD 数据

当您有了 hDevice 设备对象句柄后，便可用 [InitDeviceProAD](#) 函数初始化 AD 部件，关于采样通道、频率等参数的设置是由这个函数的 pADPara 参数结构体决定的。您只需要对这个 pADPara 参数结构体的各个成员简单赋值即可实现所有硬件参数和设备状态的初始化。然后用 [StartDeviceProAD](#) 即可启动 AD 部件，开始 AD 采样，接着调用 [GetDevStatusProAD](#) 函数以查询 AD 的存储器 FIFO 的半满状态，如果达到半满状态，即可用 [ReadDeviceProAD\\_Half](#) 函数读取一批半满长度（或半满以下）的 AD 数据，然后接着再查询 FIFO 的半满状态，若有效再读取，就这样反复查询状态反复读取 AD 数据即可实现连续不间断采样。当您需要暂停设备时，执行 [StopDeviceProAD](#)，当您需要关闭 AD 设备时，[ReleaseDeviceProAD](#) 便可帮您实现（但设备对象 hDevice 依然存在）。（注：[ReadDeviceProAD\\_Half](#) 函数在半满状态有效时也可以单点或几点的方式读取 AD 数据，只是到下一次半满信号到来时的时间间隔会变得非常短，而不再是半满间隔。）具体执行流程请看下面的图 2.1.2。

#### 第五节、如何用中断方式取得 AD 数据

当您有了 hDevice 设备对象句柄后，便可用 [InitDeviceIntAD](#) 函数初始化 AD 部件，关于采样通道、频率等的参数的设置是由这个函数的 pPara 参数结构体决定的。您只需要对这个 pPara 参数结构体的各个成员简单赋值即可实现所有硬件参数和设备状态的初始化。同时应调用 [CreateSystemEvent](#) 函数创建一个内核事件对象句柄 hEvent 赋给 [InitDeviceIntAD](#) 的相应参数，它将作为接受 AD 半满中断事件的变量。然后用 [StartDeviceIntAD](#) 即可启动 AD 部件，开始 AD 采样，接着调用 Win32 API 函数 WaitForSingleObject 等待 hEvent 中断事件的发生，在中断未到时，自动使所在线程进入睡眠状态（不消耗 CPU 时间），反之，则立即唤醒所在线程，执行它下面的代码，此时您便可用 [ReadDeviceIntAD](#) 函数一批半满长度（或半满以下）的 AD 数据，然后再接着再等待 FIFO 的半满中断事件，若有效再读取，就这样反复读取 AD 数据即可实现连续不间断采样。当您需要暂停设备时，执行 [StopDeviceIntAD](#)，当您需要关闭 AD 设备时，[ReleaseDeviceIntAD](#) 便可帮您实现（但设备对象 hDevice 依然存在）。（注：[ReadDeviceIntAD](#) 函数在半满中断事件发生时也可以单点或几点的方式读取 AD 数据，只是到下一次半满中断事件到来时的时间间隔会变得非常短，而不再是半满间隔，但它不同于半满查询方式读取，由于半满中断属于硬件中断，其优先级高于所有软件，所以您单点或几点读取 AD 数据时，千万不能让中断间隔太短，否则，有可能使您的整个系统被半满中断事件吞没，就象死机一样，不能动弹。切忌、切忌！）具体执行流程请见图 2.1.3。

注意：图中较粗的虚线表示对称关系。如红色虚线表示 [CreateDevice](#) 和 [ReleaseDevice](#) 两个函数的关系是：最初执行一次 [CreateDevice](#)，在结束是就须执行一次 [ReleaseDevice](#)。

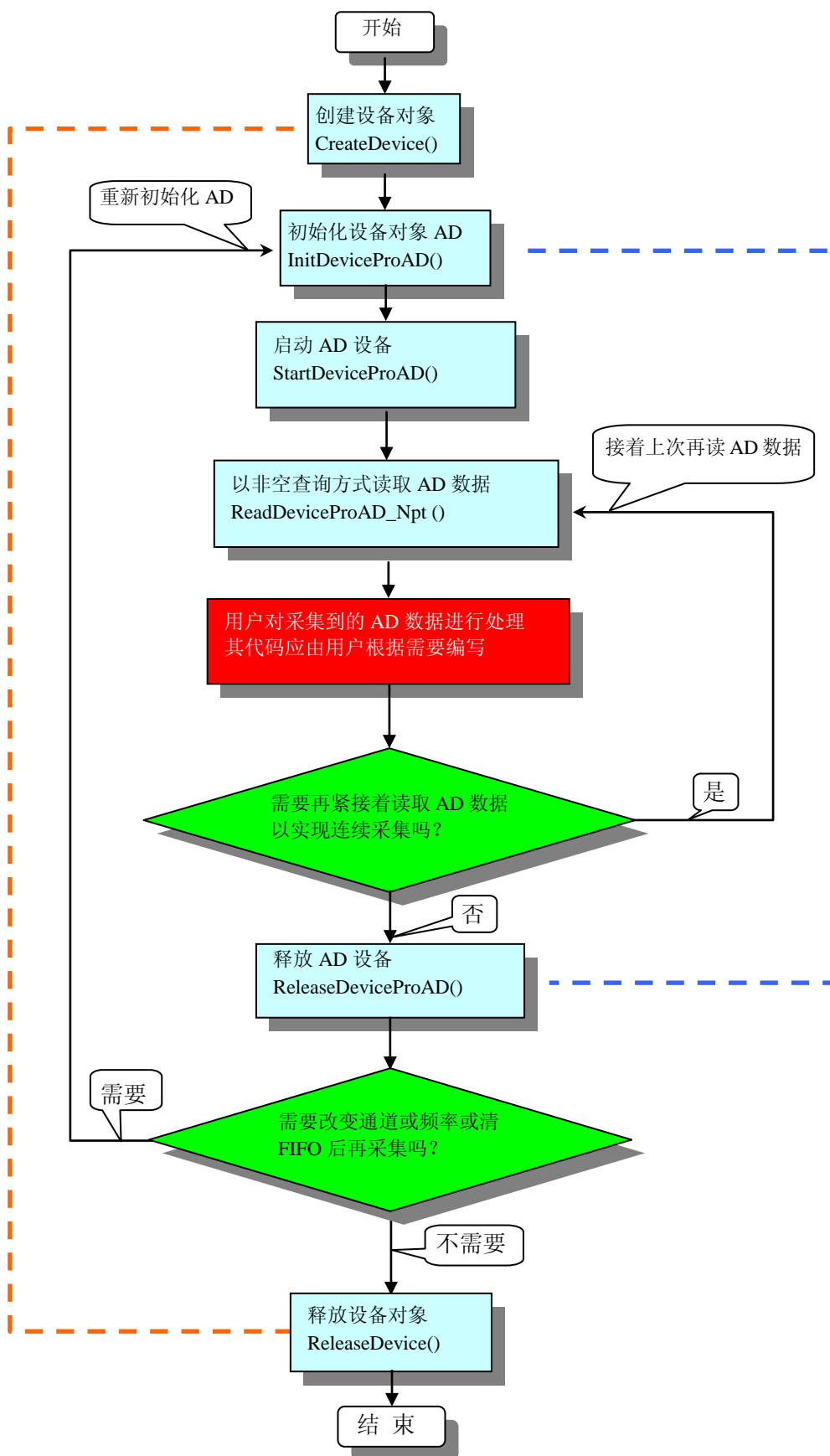


图 2.1.1 非空查询方式 AD 采集过程

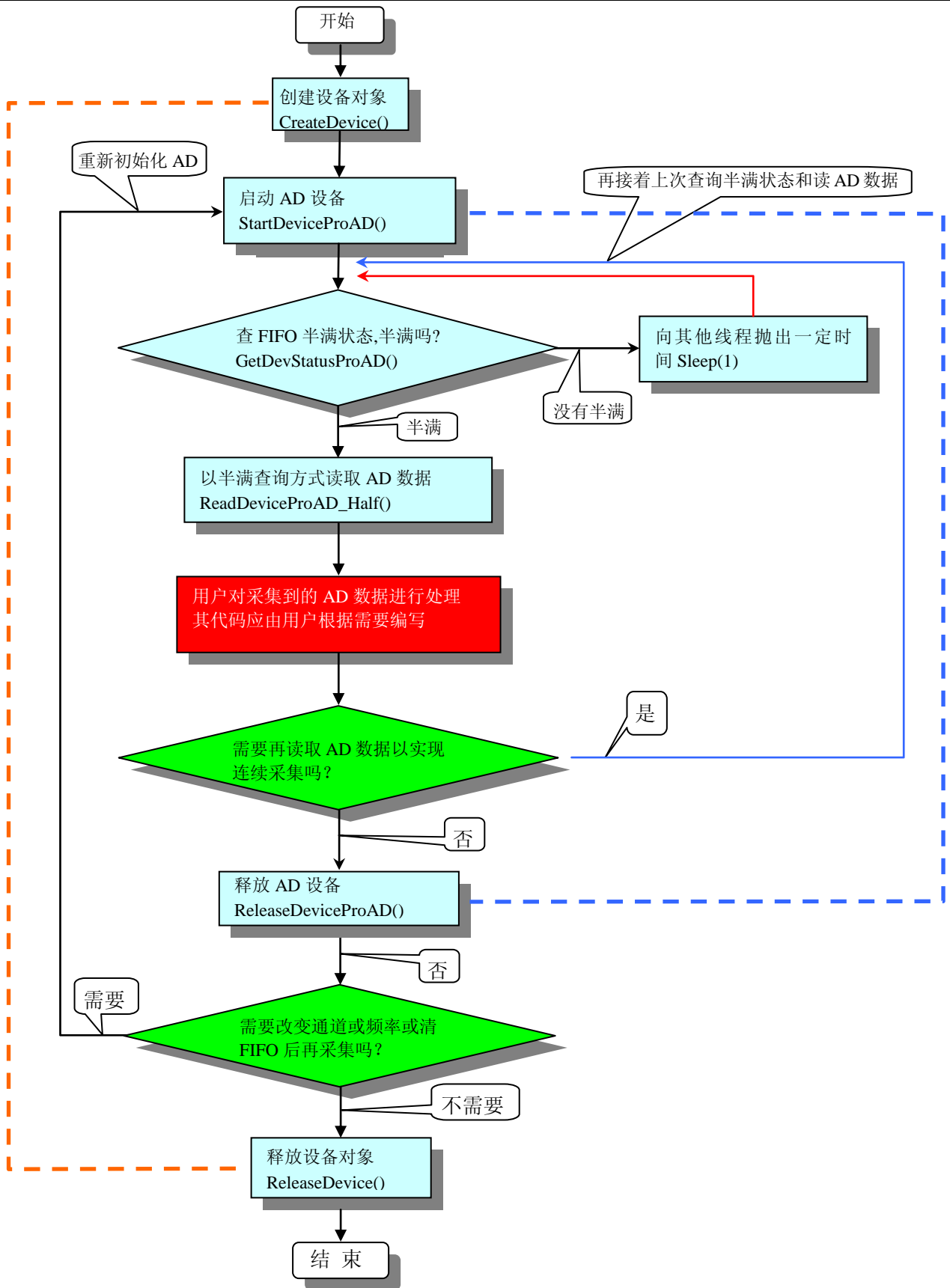


图 2.1.2 半满查询方式 AD 采集过程

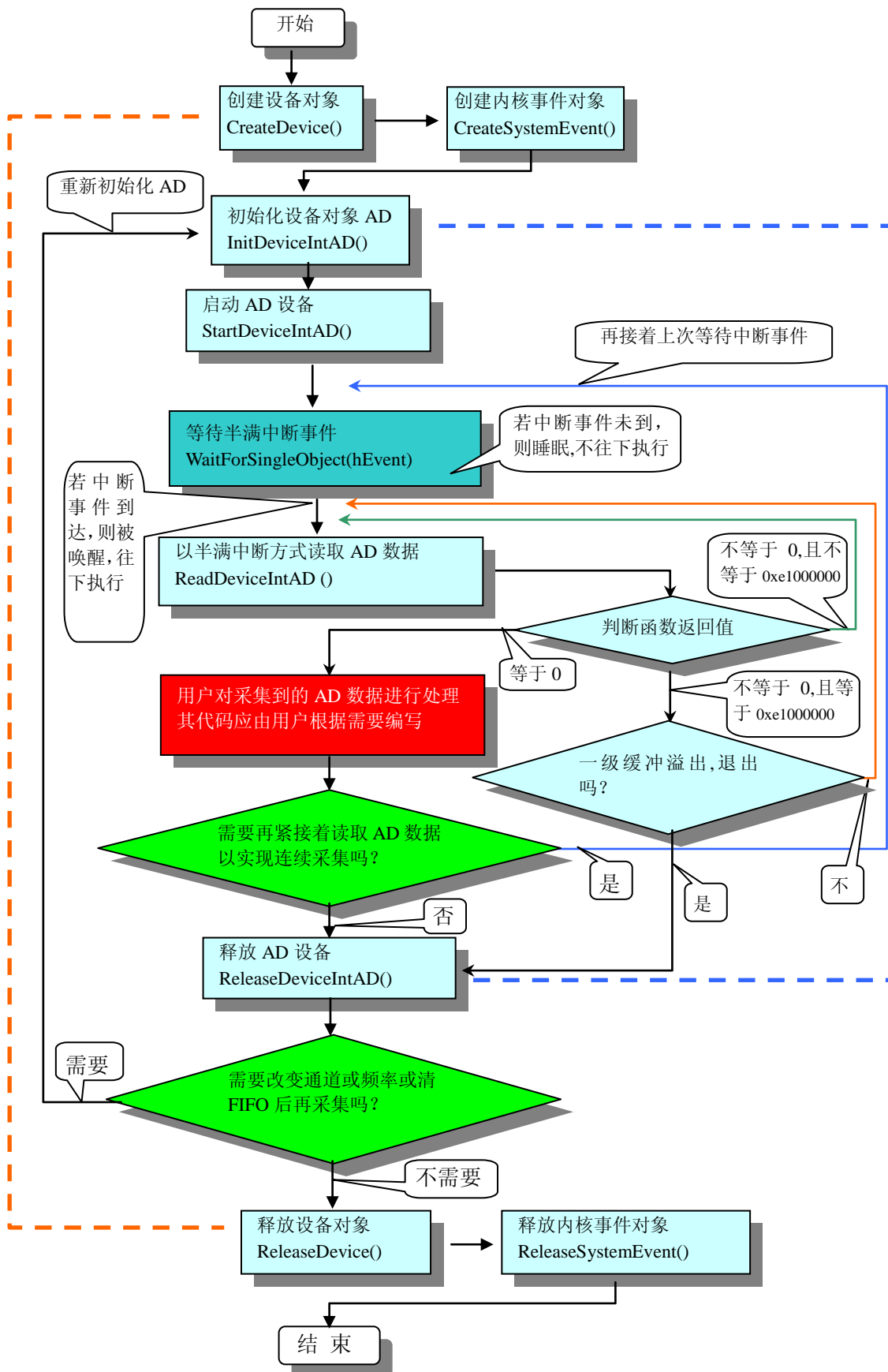


图 2.1.3 中断方式 AD 采集实现过程

## 第六节、如何实现开关量的简便操作

当您有了 hDevice 设备对象句柄后，便可用 [SetDeviceDO](#) 函数实现开关量的输出操作，其各路开关量的输出状态由其 bDOSets[16] 中的相应元素决定。由 [GetDeviceDI](#) 函数实现开关量的输入操作，其各路开关量的输入状态由其 bDISets[16] 中的相应元素决定。

## 第七节、哪些函数对您不是必须的

公共函数如 [CreateFileObject](#)，[WriteFile](#)，[ReadFile](#) 等一般来说都是辅助性函数，除非您要使用存盘功能。如果您使用上层用户函数访问设备，那么 [GetDeviceAddr](#)，[WriteRegisterByte](#)，[WriteRegisterWord](#)，[WriteRegisterULong](#)，[ReadRegisterByte](#)，[ReadRegisterWord](#)，[ReadRegisterULong](#) 等函数您可完全不必理会，除非您是作为底层用户管理设备。而 [WritePortByte](#)，[WritePortWord](#)，[WritePortULong](#)，[ReadPortByte](#)，[ReadPortWord](#)，[ReadPortULong](#) 则对 PCI 用户来讲，可以说完全是辅助性，它们只是对我公司驱动程序的一种功能补充，对用户额外提供的，它们可以帮助您在 NT、Win2000 等操作系统中实现对您原有传统设备如 ISA 卡、串口卡、并口卡的访问，而没有这些函数，您可能在基于 Windows NT 架构的操作系统中无法继续使用您原有的老设备。

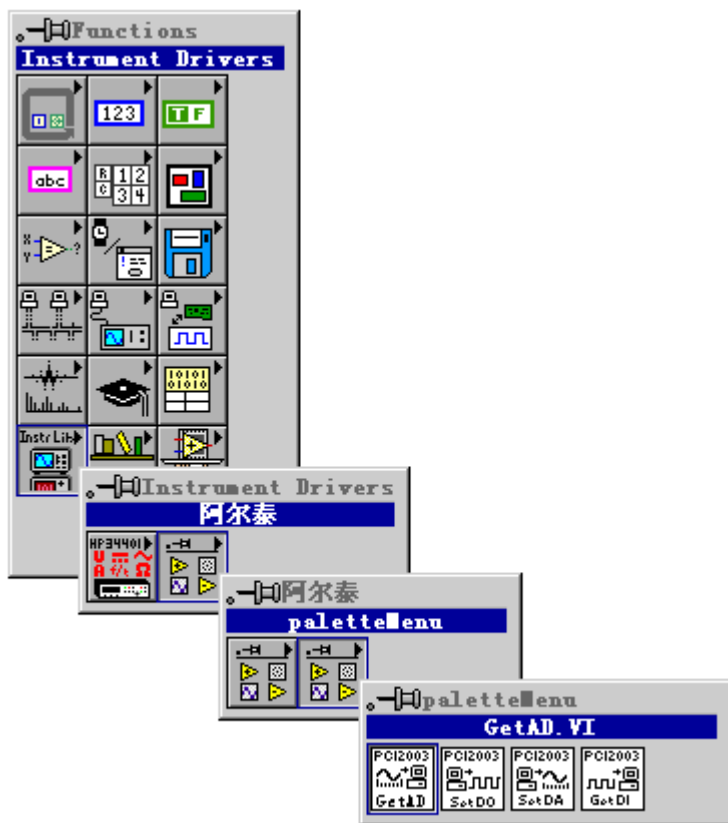
# 第三章 PCI 即插即用设备操作函数接口介绍

由于我公司的设备应用于各种不同的领域，有些用户可能根本不关心硬件设备的控制细节，只关心 AD 的首末通道、采样频率等，然后就能通过一两个简易的采集函数便能轻松得到所需要的 AD 数据。这方面的用户我们称之为上层用户。那么还有一部分用户不仅对硬件控制熟悉，而且由于应用对象的特殊要求，则要直接控制设备的每一个端口，这是一种复杂的工作，但又是必须的工作，我们则把这一群用户称之为底层用户。因此总的看来，上层用户要求简单、快捷，他们最希望在软件操作上所要面对的全是他们最关心的问题，比如在正式采集数据之前，只须用户调用一个简易的初始化函数（如 [InitDeviceProAD](#)）告诉设备我要使用多少个通道，采样频率是多少赫兹等，然后便可以用 [ReadDeviceProAD\\_Npt](#)（或 [ReadDeviceProAD\\_Half](#)）函数指定每次采集的点数，即可实现数据连续不间断采样。而关于设备的物理地址、端口分配及功能定义等复杂的硬件信息则与上层用户无任何关系。那么对于底层用户则不然。他们不仅要关心设备的物理地址，还要关心虚拟地址、端口寄存器的功能分配，甚至每个端口的 Bit 位都要了如指掌，看起来这是一项相当复杂、繁琐的工作。但是这些底层用户一旦使用我们提供的技术支持，则不仅可以让您不必熟悉 PCI 总线复杂的控制协议，同是还可以省掉您许多繁琐的工作，比如您不用去了解 PCI 的资源配置空间、PNP 即插即用管理，而只须用 [GetDeviceAddr](#) 函数便可以同时取得指定设备的物理基地址和虚拟线性基地址。这个时候您便可以用这个虚拟线性基地址，再根据硬件使用说明书中的各端口寄存器的功能说明，然后使用 [ReadRegisterULong](#) 和 [WriteRegisterULong](#) 对这些端口寄存器进行 32 位模式的读写操作，即可实现设备的所有控制。

综上所述，用户使用我公司提供的驱动程序软件包将极大的方便和满足您的各种需求。但为了您更省心，别忘了在您正式阅读下面的函数说明时，先明白自己是上层用户还是底层用户，因为在《[设备驱动接口函数总列表](#)》中的备注栏里明确注明了适用对象。

另外需要申明的是，在本章和下一章中列明的关于 LabView 的接口，均属于外挂式驱动接口，他是通过 LabView 的 Call Library Function 功能模板实现的。它的特点是除了自身的语法略有不同以外，每一个基于 LabView 的驱动图标与 Visual C++、Visual Basic、Delphi 等语言中每个驱动函数是一一对应的，其调用流程和功能是完全相同的。那么相对于外挂式驱动接口的另一种方式是内嵌式驱动。这种驱动是完全作为 LabView 编程环境中的紧密耦合的一部分，它可以直接从 LabView 的 Functions 模板中取得，如下图所示。此种方式更适合上层用户的需要，它的最大特点是方便、快捷、简单，而且可以取得它的在线帮助。关于 LabView 的外挂式驱动和内嵌式驱动更详细的叙述，请参考 LabView 的相关演示。





LabView 内嵌式驱动接口的获取方法

第一节、设备驱动接口函数总列表（每个函数省略了前缀“PCI8053\_”）

函数名	函数功能	备注
<b>① 设备对象操作函数</b>		
<a href="#">CreateDevice</a>	创建 PCI 设备对象(用设备逻辑号)	上层及底层用户
<a href="#">CreateDeviceEx</a>	创建 PCI 设备对象(用设备物理号)	上层及底层用户
<a href="#">GetDeviceCount</a>	取得同一种 PCI 设备的总台数	上层及底层用户
<a href="#">GetDeviceCurrentID</a>	取得指定设备的逻辑 ID 和物理 ID	上层及底层用户
<a href="#">ListDeviceDlg</a>	列表所有同一种 PCI 设备的各种配置	上层及底层用户
<a href="#">ReleaseDevice</a>	关闭设备，且释放 PCI 总线设备对象	上层及底层用户
<b>② AD 的程序方式读取函数</b>		
<a href="#">InitDeviceProAD</a>	初始化 AD 部件准备传输	上层用户
<a href="#">StartDeviceProAD</a>	启动 AD 设备，开始转换	上层用户
<a href="#">SetDevFrequencyAD</a>	可动态改变 AD 采样频率	上层用户
<a href="#">ReadDeviceProAD_Npt</a>	连续读取当前 PCI 设备上的 AD 数据	上层用户
<a href="#">GetDevStatusProAD</a>	取得当前 PCI 设备 FIFO 半满状态	上层用户
<a href="#">ReadDeviceProAD_Half</a>	连续批量读取 PCI 设备上的 AD 数据	上层用户
<a href="#">StopDeviceProAD</a>	暂停 AD 设备	上层用户
<a href="#">ReleaseDeviceProAD</a>	释放设备上的 AD 部件	上层用户
<b>③ 中断方式 AD 读取函数（唯有此种方式采用强制二级队列缓冲和动态链表技术）</b>		
<a href="#">InitDeviceIntAD</a>	初始化 PCI 设备 AD 部件，如通道等	上层用户
<a href="#">StartDeviceIntAD</a>	启动 AD 采集	上层用户
<a href="#">ReadDeviceIntAD</a>	连续批量读取 PCI 设备上的 AD 数据	上层用户
<a href="#">StopDeviceIntAD</a>	停止 AD 采集	上层用户
<a href="#">ReleaseDeviceIntAD</a>	释放设备上的 AD 部件	上层用户
<b>④ AD 硬件参数系统保存、读取函数</b>		
<a href="#">LoadParaAD</a>	从 Windows 系统中读入硬件参数	上层用户
<a href="#">SaveParaAD</a>	往 Windows 系统写入设备硬件参数	上层用户

<a href="#">ResetParaAD</a>	将注册表中的 AD 参数恢复至出厂默认值	上层用户
<b>⑤ DA 模拟量输出操作函数</b>		
<a href="#">InitDeviceProDA</a>	初始化 DA	上层用户
<a href="#">ClearFIFODA</a>	清除 FIFO 中的数据	上层用户
<a href="#">SetDevFreqDA</a>	动态设置 DA 的输出频率	上层用户
<a href="#">StartDeviceDA</a>	启动 DA 设备	上层用户
<a href="#">GetDevStatusDA</a>	取得设备上的 DA 部件转换状态	上层用户
<a href="#">WriteDeviceDA</a>	输出 DA 数据	上层用户
<a href="#">StopDeviceDA</a>	暂停设备上的 DA 部件	上层用户
<a href="#">ReleaseDeviceDA</a>	释放设备上的 DA 部件	上层用户
<b>⑥ DIO 开关量简易操作函数</b>		
<a href="#">GetDeviceDI</a>	开关输入函数	上层用户
<a href="#">SetDeviceDO</a>	开关输出函数	上层用户
<a href="#">RetDeviceDO</a>	回读数字量输出状态	上层用户

**使用需知:**

**Visual C++ & C++Builder:**

要使用如下函数关键的问题是:

首先, 必须在您的源程序中包含如下语句:

```
#include "C:\Art\PCI8053\INCLUDE\PCI8053.H"
```

**注:** 以上语句采用默认路径和默认板号, 应根据您的板号和安装情况确定 PCI8053.H 文件的正确路径, 当然也可以把此文件拷到您的源程序目录中。然后加入如下语句:

```
#include "PCI8053.H"
```

另外, 要在 VB 环境中用子线程以实现高速、连续数据采集与存盘, 请务必使用 VB5.0 版本。当然如果您有 VB6.0 的最新版, 也可以实现子线程操作。

**C++ Builder:**

要使用如下函数一个关键的问题是首先必须将我们提供的头文件(PCI8053.H)写进您的源程序头部。如:

#include "\Art\PCI8053\Include\PCI8053.h", 然后再将 PCI8053.Lib 库文件分别加入到您的 C++ Builder 工程中。其具体办法是选择 C++ Builder 集成开发环境中的工程(Project)菜单中的“添加”(Add to Project)命令, 在弹出的对话框中分别选择文件类型: Library file (\*.lib), 即可选择 PCI8053.Lib 文件。该文件的路径为用户安装驱动程序后其子目录 Samples\C\_Builder 下。

**Visual Basic:**

要使用如下函数一个关键的问题是首先必须将我们提供的模块文件(\*.Bas)加入到您的 VB 工程中。其方法是选择 VB 编程环境中的工程(Project)菜单, 执行其中的“添加模块”(Add Module)命令, 在弹出的对话框中选择 PCI8053.Bas 模块文件, 该文件的路径为用户安装驱动程序后其子目录 Samples\VB 下面。

请注意, 因考虑 Visual C++和 Visual Basic 两种语言的兼容问题, 在下列函数说明和示范程序中, 所举的 Visual Basic 程序均是需编译后在独立环境中运行。所以用户若在解释环境中运行这些代码, 我们不能保证完全顺利运行。

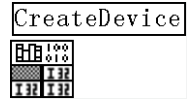
**Delphi:**

要使用如下函数一个关键的问题是首先必须将我们提供的单元模块文件 (\*.Pas) 加入到您的 Delphi 工程中。其方法是选择 Delphi 编程环境中的 View 菜单, 执行其中的“Project Manager”命令, 在弹出的对话框中选择\*.exe 项目, 再单击鼠标右键, 最后 Add 指令, 即可将 PCI8053.Pas 单元模块文件加入到工程中。或者在 Delphi 的编程环境中的 Project 菜单中, 执行 Add To Project 命令, 然后选择\*.Pas 文件类型也能实现单元模块文件的添加。该文件的路径为用户安装驱动程序后其子目录 Samples\Delphi 下面。最后请在使用驱动程序接口的源程序文件中的头部的 Uses 关键字后面的项目中加入: “PCI8053”。如:

```
uses
  Windows, Messages, SysUtils, Classes, Graphics, Controls, Forms, Dialogs,
  PCI8053; // 注意: 在此加入驱动程序接口单元 PCI8053
```

**LabVIEW/CVI:**

LabVIEW 是美国国家仪器公司(National Instrument)推出的一种基于图形开发、调试和运行程序的集成化环境, 是目前国际上唯一的编译型的图形化编程语言。在以 PC 机为基础的测量和工控软件中, LabVIEW 的市场普及率仅次于 C++/C 语言。LabVIEW 开发环境具有一系列优点, 从其流程图式的编程、不需预先编译就存在的语法检查、调试过程使用的数据探针, 到其丰富的函数功能、数值分析、信号处理和设备驱动等功能, 都令人称道。关于 LabView/CVI 的进一步介绍请见本文最后一部分关于 LabView 的专述。其驱动程序接口单元模块的使用方法如下:



- 一、在 LabView 中打开 PCI8053.VI 文件, 用鼠标单击接口单元图标, 比如 CreateDevice 图标 然后按 Ctrl+C 或选择 LabView 菜单 Edit 中的 Copy 命令, 接着进入用户的应用程序 LabView 中, 按 Ctrl+V 或选择 LabView 菜单 Edit 中的 Paste 命令, 即可将接口单元加入到用户工程中, 然后按以下函数原型说明或演示程序的说明连接该接口模块即可顺利使用。
- 二、根据 LabView 语言本身的规定, 接口单元图标以黑色的较粗的中间线为中心, 以左边的方格为数据输入端, 右边的方格为数据的输出端, 如 ReadDeviceProAD\_Npt 接口单元, 设备对象句柄、用户分配的数据缓冲区、要求采集的数据长度等信息从接口单元左边输入端进入单元, 待单元接口被执行后, 需要返回给用户的数据从接口单元右边的输出端输出, 其他接口完全同理。
- 三、在单元接口图标中, 凡标有 “I32” 为有符号长整型 32 位数据类型, “U16” 为无符号短整型 16 位数据类型, “[U16]” 为无符号 16 位短整型数组或缓冲区或指针, “[U32]” 与 “[U16]” 同理, 只是位数不一样。

## 第二节、设备对象管理函数原型说明

### ◆ 创建设备对象函数 (逻辑号)

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

[HANDLE CreateDevice \(int DeviceLgcID = 0\)](#)

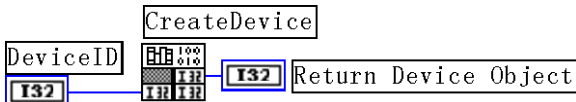
**Visual Basic:**

[Declare Function CreateDevice Lib "PCI8053" \(ByVal DeviceID As Integer = 0\) As Long](#)

**Delphi:**

[Function CreateDevice\(DeviceID : Integer = 0\) : Integer;](#)  
[StdCall; External 'PCI8053' Name 'CreateDevice ';](#)

**LabVIEW:**



**功能:** 该函数使用逻辑号创建设备对象, 并返回其设备对象句柄 hDevice。只有成功获取 hDevice, 您才能实现对该设备所有功能的访问。

**参数:**

DeviceID 设备 ID 标识号。

**返回值:** 如果执行成功, 则返回设备对象句柄; 如果没有成功, 则返回错误码 INVALID\_HANDLE\_VALUE。由于此函数已带容错处理, 即若出错, 它会自动弹出一个对话框告诉您出错的原因。您只需要对此函数的返回值作一个条件处理即可, 别的任何事情您都不必做。

**相关函数:** [CreateDevice](#)                      [CreateDeviceEx](#)                      [GetDeviceCount](#)  
[GetDeviceCurrentID](#)                      [ListDeviceDlg](#)                      [ReleaseDevice](#)

### **Visual C++ & C++Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice; // 定义设备对象句柄
int DeviceLgcID = 0;
hDevice = CreateDevice ( DeviceLgcID ); // 创建设备对象,并取得设备对象句柄
if(hDevice == INVALID_HANDLE_VALUE); // 判断设备对象句柄是否有效
{
    return; // 退出该函数
}
:

```

### **Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long ' 定义设备对象句柄
Dim DeviceLgcID As Long
DeviceLgcID = 0
hDevice = CreateDevice ( DeviceLgcID ) ' 创建设备对象,并取得设备对象句柄
If hDevice = INVALID_HANDLE_VALUE Then ' 判断设备对象句柄是否有效
    MsgBox "创建设备对象失败"
    Exit Sub ' 退出该过程
End If
:

```

#### ◆ 创建设备对象函数 (物理号)

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

[HANDLE CreateDeviceEx\(int DevicePhysID = 0\)](#)

**Visual Basic:**

[Declare Function CreateDeviceEx Lib "PCI8053" \(Optional ByVal DevicePhysID As Integer = 0\) As Long](#)

**Delphi:**

[Function CreateDeviceEx\(DevicePhysID : Integer = 0\) : Integer;](#)  
[StdCall; External 'PCI8053' Name ' CreateDeviceEx ';](#)

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 该函数使用物理 ID 号创建设备对象, 并返回其设备对象句柄 hDevice。只有成功获取 hDevice, 您才能实现对该设备所有功能的访问。

**参数:**

DevicePhysID 物理设备 ID( Physic Device Identifier )标识号。由[CreateDevice](#)函数的 DeviceLgcID 参数说明中可以看出, 逻辑 ID 号是系统动态自动分配的, 即某个已定功能的卡可能在设备链中的位置是不确定的, 而在很多场合这可能带来诸多麻烦, 比如咱们使用多个卡, 如 A、B、C、D 四个卡, 构成 128 个通道 (32\*4), 其通道序列为 0-127, 每个通道接入不同物理意义的模拟信号, 我们要求 A 卡位于 0-31 通道上, B 卡位于 32-63 通道上, C 卡位于 64-95 通道上, 而 D 卡则位于 96-127 通道上, 而其逻辑设备 ID 号在同一台计算机上按不同顺序插入会发生变化, 即便在不同计算机上按相同顺序插入也可能会因主板制造商的不同定义而发生变化, 所以您可能由此无法确定 0-127 的通道分别接入了什么信号。那么如何将各个设备在设备链中的物理位置固定下来呢? 那么物理设备 ID 的使用帮您解决了这个问题。它是在卡上提供了一个拔码器 DID, 可以由用户为各个设备手动设置不同的物理 ID 号, 当调用[CreateDeviceEx](#)函数时, 只需要指定该参数的值与您您在拔码器上设定的值一样即可, 驱动程序会自动跟踪拔码器值与此相等的设备。它的取值范围通常在[0, 15]之间。

**返回值:** 如果执行成功, 则返回设备对象句柄; 如果没有成功, 则返回错误码 INVALID\_HANDLE\_VALUE。由于此函数已带容错处理, 即若出错, 它会自动弹出一个对话框告诉您出错的原因。您只需要对此函数的返回值作一个条件处理即可, 别的任何事情您都不必做。

**相关函数:** [CreateDevice](#)                      [CreateDeviceEx](#)                      [GetDeviceCount](#)  
[GetDeviceCurrentID](#)                      [ListDeviceDlg](#)                      [ReleaseDevice](#)

#### ◆ 取得本计算机系统中 PCI8053 设备的总数量

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

[int GetDeviceCount \(HANDLE hDevice\)](#)

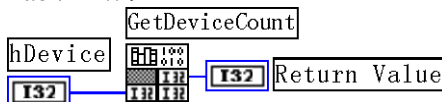
**Visual Basic:**

[Declare Function GetDeviceCount Lib "PCI8053" \(ByVal hDevice As Long \) As Integer](#)

**Delphi:**

[Function GetDeviceCount \(hDevice : Integer\) : Integer;](#)  
[StdCall; External 'PCI8053' Name ' GetDeviceCount ';](#)

**LabVIEW:**



**功能:** 取得 PCI8053 设备的数量。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 返回系统中 PCI8053 的数量。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [CreateDeviceEx](#) [GetDeviceCount](#)  
[GetDeviceCurrentID](#) [ListDeviceDlg](#) [ReleaseDevice](#)

◆ **取得该设备当前逻辑 ID 和物理 ID**

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL GetDeviceCurrentID (HANDLE hDevice,  
 PLONG DeviceLgcID,  
 PLONG DevicePhysID)

**Visual Basic:**

Declare Function GetDeviceCurrentID Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long,\_  
 ByRef DeviceLgcID As Long,\_  
 ByRef DevicePhysID As Long ) As Boolean

**Delphi:**

Function GetDeviceCurrentID (hDevice : Integer;  
 DeviceLgcID : Pointer;  
 DevicePhysID : Pointer) : Boolean;  
 StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDeviceCurrentID ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 取得指定设备逻辑和物理 ID 号。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它指向要取得逻辑和物理号的设备, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

DeviceLgcID 返回设备的逻辑 ID, 它的取值范围为[0, 15]。

DevicePhysID 返回设备的物理 ID, 它的取值范围为[0, 15], 它的具体值由卡上的拨码器 DID 决定。

**返回值:** 如果初始化设备对象成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [CreateDeviceEx](#) [GetDeviceCount](#)  
[GetDeviceCurrentID](#) [ListDeviceDlg](#) [ReleaseDevice](#)

◆ **用对话框控件列表计算机系统中所有 PCI8053 设备各种配置信息**

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL ListDeviceDlg (HANDLE hDevice)

**Visual Basic:**

Declare Function ListDeviceDlg Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean

**Delphi:**

Function ListDeviceDlg (hDevice : Integer) : Boolean;  
 StdCall; External 'PCI8053' Name 'ListDeviceDlg ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 列表系统中 PCI8053 的硬件配置信息。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则弹出对话框控件列表所有 PCI8053 设备的配置情况。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [ReleaseDevice](#)

◆ **释放设备对象所占的系统资源及设备对象**

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL ReleaseDevice(HANDLE hDevice)

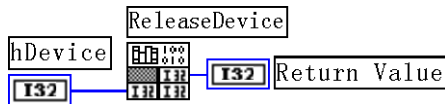
**Visual Basic:**

Declare Function ReleaseDevice Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean

**Delphi:**

```
Function ReleaseDevice(hDevice : Integer) : Boolean;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReleaseDevice';
```

**LabVIEW:**



**功能:** 释放设备对象所占用的系统资源及设备对象自身。

**参数:** hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE， 否则返回 FALSE， 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateDevice](#)

应注意的是，[CreateDevice](#)必须和[ReleaseDevice](#)函数一一对应，即当您执行了一次[CreateDevice](#)后，再一次执行这些函数前，必须执行一次[ReleaseDevice](#)函数，以释放由[CreateDevice](#)占用的系统软硬件资源，如 DMA 控制器、系统内存等。只有这样，当您再次调用[CreateDevice](#)函数时，那些软硬件资源才可被再次使用。

### 第三节、AD 程序查询方式采样操作函数原型说明

◆ **动态改变采样频率(Set device AD frequency)**

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

```
ULONG SetDevFrequencyAD (HANDLE hDevice,
                          LONG nFrequency)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function SetDevFrequencyAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                                  ByVal nFrequency As Long) As Long
```

**Delphi:**

```
Function SetDevFrequencyAD (hDevice : Integer;
                            nFrequency : LongInt) : LongWord;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'SetDevFrequencyAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 在 AD 采样过程中，可动态改变采样频率(在分组采样中只能改变组内频率[Frequency](#))。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

nFrequency 指定 AD 的当前采样频率。本设备的频率取值范围为[1Hz, 100KHz]。

**返回值:** 如果调用成功，则返回 TRUE， 否则返回 FALSE， 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码，并加以分析。

**相关函数:** [CreateDevice](#)                      [SetDevFrequencyAD](#)                      [InitDeviceProAD](#)  
[StartDeviceProAD](#)                      [ReadDeviceProAD\\_Npt](#)                      [GetDevStatusProAD](#)  
[ReadDeviceProAD\\_Half](#)                      [StopDeviceProAD](#)                      [ReleaseDeviceProAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ **初始化 AD 设备 ( Initlize device AD for program mode)**

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

```
BOOL InitDeviceProAD( HANDLE hDevice,
                      PPCI8053_PARA_AD pADPara)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function InitDeviceProAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                                ByRef pADPara As PPCI8053_PARA_AD) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function InitDeviceProAD(hDevice : Integer;
                        pADPara : PPCI8053_PARA_AD) : Boolean;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'InitDeviceProAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 它负责初始化设备对象中的 AD 部件, 为设备的操作就绪做有关准备工作, 如预置 AD 采集通道、采样频率等。但它并不启动 AD 设备, 若要启动 AD 设备, 须在调用此函数之后再调用[StartDeviceProAD](#)。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

pADPara 设备对象参数结构, 它决定了设备对象的各种状态及工作方式, 如 AD 采样通道、采样频率等。关于 PCI8053\_PARA\_AD 具体定义请参考 PCI8053.h(.Bas 或.Pas 或.VI)驱动接口文件及本文档中的《[AD 硬件参数结构](#)》章节。

**返回值:** 如果初始化设备对象成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:**

<a href="#">CreateDevice</a>	<a href="#">SetDevFrequencyAD</a>	<a href="#">InitDeviceProAD</a>
<a href="#">StartDeviceProAD</a>	<a href="#">ReadDeviceProAD_Npt</a>	<a href="#">GetDevStatusProAD</a>
<a href="#">ReadDeviceProAD_Half</a>	<a href="#">StopDeviceProAD</a>	<a href="#">ReleaseDeviceProAD</a>
<a href="#">ReleaseDevice</a>		

#### ◆ 启动 AD 设备(Start device AD for program mode)

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL StartDeviceProAD (HANDLE hDevice)

**Visual Basic:**

Declare Function StartDeviceProAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean

**Delphi:**

Function StartDeviceProAD (hDevice : Integer ): Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' StartDeviceProAD ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 启动 AD 设备, 它必须在调用[InitDeviceProAD](#)后才能调用此函数。该函数除了启动 AD 设备开始转换以外, 不改变设备的其他任何状态。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 如果调用成功, 则返回 TRUE, 且 AD 立刻开始转换, 否则返回 FALSE, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:**

<a href="#">CreateDevice</a>	<a href="#">SetDevFrequencyAD</a>	<a href="#">InitDeviceProAD</a>
<a href="#">StartDeviceProAD</a>	<a href="#">ReadDeviceProAD_Npt</a>	<a href="#">GetDevStatusProAD</a>
<a href="#">ReadDeviceProAD_Half</a>	<a href="#">StopDeviceProAD</a>	<a href="#">ReleaseDeviceProAD</a>
<a href="#">ReleaseDevice</a>		

#### ◆ 读取 PCI 设备上的 AD 数据

① 使用 FIFO 的非空标志读取 AD 数据

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL ReadDeviceProAD\_Npt ( HANDLE hDevice,  
WORD ADBuffer[],  
LONG nReadSizeWords,  
PLONG nRetSizeWords)

**Visual Basic:**

Declare Function ReadDeviceProAD\_Npt Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByRef ADBuffer As Integer,\_  
ByVal nReadSizeWords As Long,\_  
ByRef nRetSizeWords As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function ReadDeviceProAD\_Npt (hDevice : Integer;  
ADBuffer: Pointer;  
nReadSizeWords : LongInt;  
nRetSizeWords : Pointer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReadDeviceProAD\_Npt ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 一旦用户使用[StartDeviceProAD](#)后, 应立即用此函数读取设备上的 AD 数据。此函数使用 FIFO 的非空标志进行读取 AD 数据。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**ADBuffer** 接受 AD 数据的用户缓冲区, 它可以是一个用户定义的数组。关于如何将这些 AD 数据转换成相应的电压值, 请参考《[数据格式转换与排列规则](#)》。

**nReadSizeWords** 指定一次[ReadDeviceProAD\\_Npt](#)操作应读取多少字数据到用户缓冲区。注意此参数的值不能大于用户缓冲区 **ADBuffer[]**的最大空间。此参数值只与 **ADBuffer[]**指定的缓冲区大小有效, 而与 FIFO 存储器大小无效。

**nRetSizeWords** 指定在读取 AD 数据的过程中, 是否对溢出标志进行检测。默认值为 **FALSE**。若指定为 **TRUE**, 表示对溢出标志进行监控, 若发生溢出, 则该函数立即返回, 其返回值表示在溢出前已成功读取的 AD 数据点数, 但这个返回值必将小于 **nReadSizeWords** 参数的值。若指定为 **FALSE**, 则表示不对 FIFO 存储器的溢出标志进行监控, 即便溢出已发生, 也始终返回由 **nReadSizeWords** 参数指定长度的数据, 其返回值也必将等于 **nReadSizeWords** 参数值, 除非用户在这个函数返回前, 就提前调用了[ReleaseDeviceProAD](#)函数要释放 AD 设备, 那么返回值也可能小于 **nReadSizeWords** 参数值。究竟是溢出还是提前释放 AD 引起的返回值小于 **nReadSizeWords** 参数值, 用户可以在这种情况下, 调用[GetLastErrorEx](#)来判断。

**返回值:** 其返回值表示所成功读取的数据点数(字), 也表示当前读操作在 **ADBuffer[]**缓冲区中的有效数据量。通常情况下其返回值应与 **ReadSizeWords** 参数指定量的数据长度(字)相等, 除非用户在这个读操作以外的其他线程中执行了[ReleaseDeviceProAD](#)函数中断了读操作, 否则设备可能有问题。对于返回值不等于 **nReadSizeWords** 参数值的, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**注释:** 此函数也可用于单点读取和几个点的读取, 只需要将 **nReadSizeWords** 设置成 1 或相应值即可。其使用方法请参考《[高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解](#)》章节。

**相关函数:**

<a href="#">CreateDevice</a>	<a href="#">SetDevFrequencyAD</a>	<a href="#">InitDeviceProAD</a>
<a href="#">StartDeviceProAD</a>	<a href="#">ReadDeviceProAD_Npt</a>	<a href="#">GetDevStatusProAD</a>
<a href="#">ReadDeviceProAD_Half</a>	<a href="#">StopDeviceProAD</a>	<a href="#">ReleaseDeviceProAD</a>
<a href="#">ReleaseDevice</a>		

② 使用 FIFO 的半满标志读取 AD 数据

◆ 取得 FIFO 的状态标志

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

```
BOOL GetDevStatusProAD ( HANDLE hDevice,  
                        PPCI8053_STATUS_AD pADStatus)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function GetDevStatusProAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long,  
                                                ByVal pADStatus As PPCI8053_STATUS_AD) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function GetDevStatusProAD (hDevice : Integer;  
                           pADStatus : PPCI8053_STATUS_AD):Boolean;  
  StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDevStatusProAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 一旦用户使用[StartDeviceProAD](#)后, 应立即用此函数查询 FIFO 存储器的状态(半满标志、非空标志、溢出标志)。我们通常用半满标志去同步半满读操作。当半满标志有效时, 再紧接着用[ReadDeviceProAD\\_Half](#)读取 FIFO 中的半满有效 AD 数据。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**pADStatus** AD 的各种信息结构体。它将带回 FIFO 的状态标志。

**返回值:** 若调用成功则返回 **TRUE**, 否则返回 **FALSE**, 用户可以调用[GetLastErrorEx](#)函数取得当前错误码。若用户选择半满查询方式读取 AD 数据, 则当[GetDevStatusProAD](#)函数取得的 **bHalf** 等于 **TRUE**, 应立即调用



[ReadDeviceProAD\\_Half](#) 读取 FIFO 中的半满数据。否则用户应继续循环轮询 FIFO 半满状态，直到有效为止。注意在循环轮询期间，可以用 `Sleep` 函数抛出一定时间给其他应用程序(包括本应用程序的主程序和其他子线程)，以提高系统的整体数据处理效率。

其使用方法请参考本文档的《[高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解](#)》章节。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [SetDevFrequencyAD](#) [InitDeviceProAD](#)  
[StartDeviceProAD](#) [ReadDeviceProAD\\_Npt](#) [GetDevStatusProAD](#)  
[ReadDeviceProAD\\_Half](#) [StopDeviceProAD](#) [ReleaseDeviceProAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

#### ◆ 当 FIFO 半满信号有效时，批量读取 AD 数据

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

```
BOOL ReadDeviceProAD_Half(HANDLE hDevice,
                          WORD ADBuffer[],
                          LONG nReadSizeWords,
                          PLONG nRetSizeWords)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function ReadDeviceProAD_Half Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, _
                                                    ByRef ADBuffer As Integer, _
                                                    ByVal nReadSizeWords As Long, _
                                                    ByRef nRetSizeWords As Long) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function ReadDeviceProAD_Half(hDevice : Integer;
                              ADBuffer: Pointer;
                              nReadSizeWords : LongInt;
                              nRetSizeWords : Pointer) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReadDeviceProAD_Half';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 一旦用户使用 [GetDevStatusProAD](#) 后取得的 FIFO 状态 `bHalf` 等于 TRUE(即半满状态有效)时，应立即用此函数读取设备上 FIFO 中的半满 AD 数据。

**参数:**

`hDevice` 设备对象句柄，它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

`ADBuffer` 接受 AD 数据的用户缓冲区，通常可以是一个用户定义的数组。关于如何将这些 AD 数据转换成相应的电压值，请参考《[数据格式转换与排列规则](#)》。

`nReadSizeWords` 指定一次 [ReadDeviceProAD\\_Half](#) 操作应读取多少字数据到用户缓冲区。注意此参数的值不能大于用户缓冲区 `ADBuffer[]` 的最大空间，而且应等于 FIFO 总容量的二分之一(如果用户有特殊需要可以小于 FIFO 的二分之一长)。比如设备上配置了 1K FIFO，即 1024 字，那么这个参数应指定为 512 或小于 512。

`nRetSizeWords` 指定在读取 AD 数据的过程中，是否对溢出标志进行检测。默认值为 FALSE。若指定为 TRUE，表示对溢出标志进行监控，若发生溢出，则该函数立即返回，其返回值表示在溢出前已成功读取的 AD 数据点数，但这个返回值必将小于 `nReadSizeWords` 参数的值。若指定为 FALSE，则表示不对 FIFO 存储器的溢出标志进行监控，即便溢出已发生，也始终返回由 `nReadSizeWords` 参数指定长度的数据，其返回值也必将等于 `nReadSizeWords` 参数值，除非用户在这个函数返回前，就提前调用了 [ReleaseDeviceProAD](#) 函数要释放 AD 设备，那么返回值也可能小于 `nReadSizeWords` 参数值。究竟是溢出还是提前释放 AD 引起的返回值小于 `nReadSizeWords` 参数值，用户可以在这种情况下，调用 [GetLastErrorEx](#) 来判断。

**返回值:** 如果成功的读取由 `nReadSizeWords` 参数指定量的 AD 数据到用户缓冲区，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可用 [GetLastErrorEx](#) 捕获当前错误码，并加以分析。

其使用方法请参考《[高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解](#)》。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [SetDevFrequencyAD](#) [InitDeviceProAD](#)  
[StartDeviceProAD](#) [ReadDeviceProAD\\_Npt](#) [GetDevStatusProAD](#)  
[ReadDeviceProAD\\_Half](#) [StopDeviceProAD](#) [ReleaseDeviceProAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

#### ◆ 暂停 AD 设备

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

**BOOL StopDeviceProAD (HANDLE hDevice)**

**Visual Basic:**

**Declare Function StopDeviceProAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long )As Boolean**

**Delphi:**

**Function StopDeviceProAD (hDevice : Integer) : Boolean;**  
**StdCall; External 'PCI8053' Name ' StopDeviceProAD ';**

**LabVIEW**

请参考相关演示程序。

**功能:** 暂停 AD 设备。它必须在调用[StartDeviceProAD](#)后才能调用此函数。该函数除了停止 AD 设备不再转换以外, 不改变设备的其他任何状态。此后您再调用[StartDeviceProAD](#)函数重新启动 AD, 此时 AD 会按照暂停以前的状态 (如 FIFO 存储器位置、通道位置) 开始转换。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 如果调用成功, 则返回 TRUE, 且 AD 立刻停止转换, 否则返回 FALSE, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:**     [CreateDevice](#)                             [SetDevFrequencyAD](#)                             [InitDeviceProAD](#)  
                   [StartDeviceProAD](#)                             [ReadDeviceProAD\\_Npt](#)                             [GetDevStatusProAD](#)  
                   [ReadDeviceProAD\\_Half](#)                             [StopDeviceProAD](#)                             [ReleaseDeviceProAD](#)  
                   [ReleaseDevice](#)

◆ **释放设备上的 AD 部件**

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

**BOOL ReleaseDeviceProAD(HANDLE hDevice)**

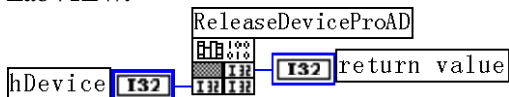
**Visual Basic:**

**Declare Function ReleaseDeviceProAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean**

**Delphi:**

**Function ReleaseDeviceProAD (hDevice : Integer) : Boolean;**  
**StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReleaseDeviceProAD ';**

**LabVIEW:**



**功能:** 释放设备上的 AD 部件。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

应注意的是, [InitDeviceProAD](#)必须和 [ReleaseDeviceProAD](#)函数一一对应, 即当您执行了一次[InitDeviceProAD](#)后, 再一次执行这些函数前, 必须执行一次[ReleaseDeviceProAD](#)函数, 以释放由[InitDeviceProAD](#)占用的系统软硬件资源, 如映射寄存器地址、系统内存等。只有这样, 当您再次调用[InitDeviceProAD](#)函数时, 那些软硬件资源才可被再次使用。

**相关函数:**     [CreateDevice](#)                             [InitDeviceProAD](#)                             [ReleaseDeviceProAD](#)  
                   [ReleaseDevice](#)

◆ **程序查询方式采样函数一般调用顺序**

非空查询方式:

- ① [CreateDevice](#)
- ② [InitDeviceProAD](#)
- ③ [StartDeviceProAD](#)
- ④ [ReadDeviceProAD\\_Npt](#)
- ⑤ [StopDeviceProAD](#)
- ⑥ [ReleaseDeviceProAD](#)
- ⑦ [ReleaseDevice](#)

注明: 用户可以反复执行第④步, 以实现高速连续不间断大容量采集。

半满查询方式:

- ① [CreateDevice](#)
- ② [InitDeviceProAD](#)
- ③ [StartDeviceProAD](#)
- ④ [GetDevStatusProAD](#)
- ⑤ [ReadDeviceProAD\\_Half](#)
- ⑥ [StopDeviceProAD](#)
- ⑦ [ReleaseDeviceProAD](#)
- ⑧ [ReleaseDevice](#)

注明: 用户可以反复执行第④、⑤步, 以实现高速连续不间断大容量采集。

关于两个过程的图形说明请参考《[使用纲要](#)》。

#### 第四节、AD 中断方式采样操作函数原型说明

##### ◆ 初始化设备上的 AD 对象

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL InitDeviceIntAD(HANDLE hDevice,
                    HANDLE hEvent,
                    ULONG ReadSizeWords,
                    PPCI8053_PARA_AD pADPara)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function InitDeviceIntAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                             ByVal hEvent As Long, _
                                             ByVal ReadSizeWords As Long, _
                                             ByRef pADPara As PPCI8053_PARA_AD) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function InitDeviceIntAD (hDevice : Integer;
                        hEvent : Integer;
                        ReadSizeWords : LongWord;
                        pADPara : PPCI8053_PARA_AD) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'InitDeviceIntAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 它负责初始化设备对象中的 AD 部件, 为设备操作就绪有关工作, 如预置 AD 采集通道, 采样频率等。且让设备上的 AD 部件以硬件中断的方式工作, 其中断源信号由 FIFO 芯片半满管脚提供。但它并不启动 AD 采样, 那么需要在此函数被成功调用之后, 再调用[StartDeviceIntAD](#)函数即可启动 AD 采样。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**hEvent** 中断事件对象句柄, 它应由[CreateSystemEvent](#)函数创建。它被创建时是一个不发信号且自动复位的内核系统事件对象。当硬件中断发生, 这个内核系统事件被触发。用户应在数据采集子线程中使用 `WaitForSingleObject` 这个 Win32 函数来接管这个内核系统事件。当中断没有到来时, `WaitForSingleObject` 将使所在线程进入睡眠状态, 此时, 它不同于程序轮询方式, 它并不消耗 CPU 时间。当 **hEvent** 事件被触发成发信号状态, 那么 `WaitForSingleObject` 将唤醒所在线程, 可以工作了, 比如取 FIFO 中的数据、分析数据等, 且复位该内核系统事件对象, 使其处于不发信号状态, 以便在取完 FIFO 数据等工作后, 让所在线程再次进入睡眠状态。所以利用中断方式采集数据, 其效率是最高的。其具体实现方法请参考《[高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解](#)》。

**ReadSizeWords** 告诉设备对象, FIFO 存储器半满长度大小。该参数很关键, 因为不仅决定了设备对象每次产生半满中断时应读入 AD 数据的点数, 同时, 它也决定了一级缓冲队列中每个元素对应的缓冲区大小。比如, `nFifoHalfLength` 等于 2048, 则设备对象在系统空间中建立具有 64 个元素, 且每个元素对应于 2048 个字长且物理连续的一级缓冲队列。但是该参数可以根据用户特殊需要, 将其置成小于 FIFO 存储器实际的半满长度的值。比如用户要求在频率一定的情况下, 提高 FIFO 半满中断事件的频率等, 那么可以将此参数置成小于 FIFO 半满长度的值, 但是绝不能大小半满长度。在工作期间, 此队列的维护和管理完全由设备对象管理, 与用户无关, 用户只需要用 `ReadDeviceIntAD` 函数简单地读取 AD 数据, 并注意检查其返回值即可。

**pADPara** 设备对象参数结构指针, 它的各成员值决定了设备上的 AD 对象的各种状态及工作方式, 如 AD 采





相关函数: [CreateDevice](#) [InitDeviceIntAD](#) [StartDeviceIntAD](#)  
[ReadDeviceIntAD](#) [StopDeviceIntAD](#) [ReleaseDeviceIntAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ 释放设备上的 AD 部件

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL ReleaseDeviceIntAD (HANDLE hDevice)

**Visual Basic:**

Declare Function ReleaseDeviceIntAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean

**Delphi:**

Function ReleaseDeviceIntAD (hDevice : Integer) : Boolean;

StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReleaseDeviceIntAD ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 释放设备上的 AD 部件, 如果 AD 没有被[StopDeviceIntAD](#)函数停止, 则此函数在释放 AD 部件之前先停止 AD 部件。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

相关函数: [CreateDevice](#) [InitDeviceIntAD](#) [StartDeviceIntAD](#)  
[ReadDeviceIntAD](#) [StopDeviceIntAD](#) [ReleaseDeviceIntAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

应注意的是, [InitDeviceIntAD](#)必须和[ReleaseDeviceIntAD](#)函数一一对应, 即当您执行了一次[InitDeviceIntAD](#)后, 再一次执行这些函数前, 必须执行一次[ReleaseDeviceIntAD](#)函数, 以释放先前由[InitDeviceIntAD](#)占用的系统软硬件资源, 如映射寄存器地址、系统内存等。只有这样, 当您再次调用[InitDeviceIntAD](#)函数时, 那些软硬件资源才可被再次使用。

◆ 函数一般调用顺序

- ① [CreateDevice](#)
- ② [CreateSystemEvent](#)(公共函数)
- ③ [InitDeviceIntAD](#)
- ④ [StartDeviceIntAD](#)
- ⑤ WaitForSingleObject(WIN32 API 函数, 详细说明请参考 MSDN 文档)
- ⑥ [ReadDeviceIntAD](#)
- ⑦ [StopDeviceIntAD](#)
- ⑧ [ReleaseDeviceIntAD](#)
- ⑨ [ReleaseSystemEvent](#) (公共函数)
- ⑩ [ReleaseDevice](#)

注明: 用户可以反复执行第⑤⑥⑦步, 以实现高速连续不间断大容量采集。

关于这个过程的图形说明请参考《[使用纲要](#)》。

## 第五节、AD 硬件参数保存与读取函数原型说明

◆ 从 Windows 系统中读入硬件参数函数

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL LoadParaAD(HANDLE hDevice,  
PPCI8053\_PARA\_AD pADPara)

**Visual Basic:**

Declare Function LoadParaAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByRef pADPara As PPCI8053\_PARA\_AD) As Boolean

**Delphi:**

Function LoadParaAD (hDevice : Integer;  
pADPara : PPCI8053\_PARA\_AD) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'LoadParaAD ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 负责从 Windows 系统中读取设备的硬件参数。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

pADPara 属于 PPCI8053\_PARA\_AD 的结构指针类型, 它负责返回 PCI 硬件参数值, 关于结构指针类型 PPCI8053\_PARA\_AD 请参考 PCI8053.h 或 PCI8053.Bas 或 PCI8053.Pas 函数原型定义文件, 也可参考本文《[硬件参数结构](#)》关于该结构的有关说明。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [LoadParaAD](#)            [SaveParaAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

## ◆ 往 Windows 系统写入设备硬件参数函数

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL SaveParaAD (HANDLE hDevice,
                 PPCI8053_PARA_AD pADPara)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function SaveParaAD Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                           ByRef pADPara As PPCI8053_PARA_AD) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function SaveParaAD (hDevice : Integer;
                    pADPara : PPCI8053_PARA_AD) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'SaveParaAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 负责把用户设置的硬件参数保存在 Windows 系统中, 以供下次使用。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

pADPara 设备硬件参数, 关于 PPCI8053\_PARA\_AD 的详细介绍请参考 PCI8053.h 或 PCI8053.Bas 或 PCI8053.Pas 函数原型定义文件, 也可参考本文《[硬件参数结构](#)》关于该结构的有关说明。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [LoadParaAD](#)            [SaveParaAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

## ◆ AD 采样参数复位至出厂默认值函数

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL ResetParaAD (HANDLE hDevice,
                  PPCI8053_PARA_AD pADPara)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function ResetParaAD Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, _
                                           ByRef pADPara As PPCI8053_PARA_AD) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function ResetParaAD ( hDevice : Integer;
                    pADPara : PPCI8053_PARA_AD) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'ResetParaAD';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 将系统中原来的 AD 参数值复位至出厂时的默认值。以防用户不小心将各参数设置错误造成一时无法确定错误原因的后果。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

pADPara 设备硬件参数，它负责在参数被复位后返回其复位后的值。关于 PCI8053\_PARA\_AD 的详细介绍请参考 PCI8053.h 或 PCI8053.Bas 或 PCI8053.Pas 函数原型定义文件，也可参考本文《[硬件参数结构](#)》关于该结构的有关说明。

**返回值：**若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE。

**相关函数：** [CreateDevice](#)                      [LoadParaAD](#)                      [SaveParaAD](#)  
[ResetParaAD](#)                      [ReleaseDevice](#)

## 第六节、DA 模拟量输出操作函数原型说明

### ◆ 初始化 DA，如设置模拟量输出量程范围

函数原型：

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL InitDeviceProDA (HANDLE hDevice,  
DWORD DAFrequency,  
LONG OutputRange)

**Visual Basic:**

Declare Function InitDeviceProDA Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal DAFrequency As Long, \_  
ByVal OutputRange As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function InitDeviceProDA ( hDevice : Integer;  
DAFrequency : LongWord;  
OutputRange : LongInt) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' InitDeviceProDA ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能：**设置指定通道的模拟量输出量程范围。它决定了[WriteDeviceDA](#)函数。

**参数：**

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

DAFrequency DA 输出频率，单位 Hz。此频率是 DA 输出的默认频率。如果在连续不断的 DA 输出过程中，要动态改变频率，用户可以调用[SetDevFreqDA](#)函数。

OutputRange DA 的输出量程。

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_OUTPUT_0_P5000mV	0x0000	0~5000mV
PCI8053_OUTPUT_0_P10000mV	0x0001	0~10000mV
PCI8053_OUTPUT_N5000_P5000mV	0x0002	±5000mV
PCI8053_OUTPUT_N10000_P10000mV	0x0003	±10000mV

**返回值：**若成功，返回 TRUE，则可以调用[StartDeviceDA](#)启动 DA 开始转换；否则返回 FALSE，您可以调用[GetLastErrorEx](#)函数取得错误或错误字符信息。

**相关函数：** [CreateDevice](#)                      [InitDeviceProDA](#)                      [ClearFIFODA](#)  
[SetDevFreqDA](#)                      [StartDeviceDA](#)                      [GetDevStatusDA](#)  
[WriteDeviceDA](#)                      [StopDeviceDA](#)                      [ReleaseDeviceDA](#)  
[ReleaseDevice](#)

### ◆ 清除 FIFO 中的数据

函数原型：

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL ClearFIFODA (HANDLE hDevice)

**Visual Basic:**

Declare Function ClearFIFODA Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function ClearFIFODA (hDevice : Integer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ClearFIFODA ';

**LabVIEW:**



请参考相关演示程序。

**功能:** 清除 FIFO 中的数据。

**参数:** hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 如果调用成功, 则返回 TRUE, 且 AD 立刻停止转换, 否则返回 FALSE, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:**     [CreateDevice](#)             [InitDeviceProDA](#)             [ClearFIFODA](#)  
                   [SetDevFreqDA](#)             [StartDeviceDA](#)             [GetDevStatusDA](#)  
                   [WriteDeviceDA](#)             [StopDeviceDA](#)             [ReleaseDeviceDA](#)  
                   [ReleaseDevice](#)

#### ◆ 动态设置 DA 的输出频率

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL SetDevFreqDA (HANDLE hDevice,  
                                DWORD DAFrequency)

**Visual Basic:**

Declare Function SetDevFreqDA Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
  ByVal DAFrequency As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function SetDevFreqDA (hDevice : Integer;  
                                DAFrequency : LongWord) : Boolean;  
                                StdCall; External 'PCI8053' Name 'SetDevFreqDA';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 动态设置 DA 的输出频率。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

DAFrequency DA 输出频率, 单位 Hz。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE; 否则返回 FALSE, 您可以调用[GetLastErrorEx](#)函数取得错误或错误字符信息。

**相关函数:**     [CreateDevice](#)             [InitDeviceProDA](#)             [ClearFIFODA](#)  
                   [SetDevFreqDA](#)             [StartDeviceDA](#)             [GetDevStatusDA](#)  
                   [WriteDeviceDA](#)             [StopDeviceDA](#)             [ReleaseDeviceDA](#)  
                   [ReleaseDevice](#)

#### ◆ 启动设备上的 DA 部件

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL StartDeviceDA (HANDLE hDevice)

**Visual Basic:**

Declare Function StartDeviceDA Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function StartDeviceDA (hDevice : Integer) : Boolean;  
                                StdCall; External 'PCI8053' Name 'StartDeviceDA';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 启动设备上的 DA 部件。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:**     [CreateDevice](#)             [InitDeviceProDA](#)             [ClearFIFODA](#)  
                   [SetDevFreqDA](#)             [StartDeviceDA](#)             [GetDevStatusDA](#)  
                   [WriteDeviceDA](#)             [StopDeviceDA](#)             [ReleaseDeviceDA](#)  
                   [ReleaseDevice](#)

◆ 取得设备上的 DA 部件转换状态

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL GetDevStatusDA ( HANDLE hDevice,  
PBOOL bNotEmpty,  
PBOOL bHalf,  
PBOOL bOverflow )

**Visual Basic:**

Declare Function GetDevStatusDA Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByRef bNotEmpty As Boolean, \_  
ByRef bHalf As Boolean, \_  
ByRef bOverflow As Boolean) As Boolean

**Delphi:**

Function GetDevStatusDA (hDevice : Integer;  
bNotEmpty: Pointer;  
bHalf : Pointer;  
bOverflow : Pointer):Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDevStatusDA ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 一旦用户使用[StartDeviceDA](#)后, 应立即用此函数查询 FIFO 存储器的状态 (半满标志、非空标志、溢出标志)。我们通常用半满标志去同步半满写操作。当半满标志等于 TRUE 或 1 时说明半满有效, 表示 FIFO 中至少有一半的 DA 数据等待转换输出, 再紧接着用[ReadDeviceProAD\\_Half](#)读取 FIFO 中的半满有效 AD 数据。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**bNotEmpty** 它将带回 FIFO 的非空状态标志。若等于 TRUE (或 1), 则表示非空状态有效, 说明 FIFO 中至少还有一个点的 DA 数据等待转换输出, 若等于 FALSE (或 0) 则表示无效, 说明 FIFO 已空, 其间已没有任何 DA 数据, 如果在 DA 波形数据连续输出过程中发生此情况, 说明已断点。

**bHalf** 它将带回 FIFO 的半满状态标志。若等于 TRUE (或 1), 则表示半满状态有效, 说明 FIFO 中至少乘余半满长度的 DA 数据量等待转换输出, 若等于 FALSE (或 0), 则表示半满状态无效, 说明 FIFO 中乘余的 DA 数据量低于半满长度, 通常用户在此时应立即调用[WriteDeviceDA](#)函数继续写入半满长度的 DA 数据到 FIFO 中, 以实现 DA 的连续波形数据输出。

**bOverflow** 它将带回 FIFO 的溢出状态标志。若等于 TRUE (或 0), 则表示溢出状态有效, 说明用户在往 FIFO 中写入 DA 数据时其数据量超过了 FIFO 容量, 造成在数据实际输出前就已丢掉了部分 DA 数据, 所以望用户务必注意此问题。

**返回值:** 若调用成功则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以调用[GetLastErrorEx](#)函数取得当前错误码。若用户选择半满查询方式输出 DA 数据: 则当[GetDevStatusDA](#)函数取得的 bHalf 等于 FALSE, 应立即调用[WriteDeviceDA](#)向 FIFO 中写入半满 DA 数据。否则用户应继续循环轮询 FIFO 半满状态, 直到无效为止。注意在循环轮询期间, 可以用[DelayTimeUs](#)函数抛出纳秒至微秒级的时间给其他应用程序(包括本应用程序的主程序和其他子线程), 以提高系统的整体数据处理效率。(在 Win95/Win98 中使用 Sleep)

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [InitDeviceProDA](#)            [ClearFIFODA](#)  
[SetDevFreqDA](#)            [StartDeviceDA](#)            [GetDevStatusDA](#)  
[WriteDeviceDA](#)            [StopDeviceDA](#)            [ReleaseDeviceDA](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ 输出模拟信号到指定通道

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL WriteDeviceDA (HANDLE hDevice,  
PDWORD pDABuffer,  
ULONG nWriteSizeWords)

**Visual Basic:**

Declare Function WriteDeviceDA Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByRef pDABuffer As Integer, \_  
ByVal nWriteSizeWords As Long) As Boolean

**Delphi:**

```
Function WriteDeviceDA ( hDevice : Integer;
                        pDABuffer : Pointer;
                        nWriteSizeWords : LongWord ) : Boolean;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'WriteDeviceDA ';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能** 向 DA 的 FIFO 中写入批量数据（通常为 FIFO 的半满长度）。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**pDABuffer** 数据缓冲区，它存放的是 DA 数据的原码 Lsb，关于如何将电压数据转换成相应 Lsb 原码，请参考《[DA 电压值转换成 LSB 原码数据的换算方法](#)》章节。

**nWriteSizeWords** 往 DA 的 FIFO 中写入的点数，通常应为 FIFO 存储器深度的半满长。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [InitDeviceProDA](#)            [ClearFIFODA](#)  
[SetDevFreqDA](#)            [StartDeviceDA](#)            [GetDevStatusDA](#)  
[WriteDeviceDA](#)            [StopDeviceDA](#)            [ReleaseDeviceDA](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ **暂停设备上的 DA 部件**

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL StopDeviceDA (HANDLE hDevice)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function StopDeviceDA "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function SuspendDeviceDA (hDevice : Integer):Boolean;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'StopDeviceDA';
```

**功能:** 暂停设备上的 DA 部件。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [InitDeviceProDA](#)            [ClearFIFODA](#)  
[SetDevFreqDA](#)            [StartDeviceDA](#)            [GetDevStatusDA](#)  
[WriteDeviceDA](#)            [StopDeviceDA](#)            [ReleaseDeviceDA](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ **释放设备上的 DA 部件**

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL ReleaseDeviceDA (HANDLE hDevice)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function ReleaseDeviceDA Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long ) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function ReleaseDeviceDA (hDevice : Integer):Boolean;
                        StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReleaseDeviceDA';
```

**功能:** 释放设备上的 DA 部件。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateDevice](#)            [InitDeviceProDA](#)            [ClearFIFODA](#)  
[SetDevFreqDA](#)            [StartDeviceDA](#)            [GetDevStatusDA](#)  
[WriteDeviceDA](#)            [StopDeviceDA](#)            [ReleaseDeviceDA](#)  
[ReleaseDevice](#)

◆ **以上函数调用一般顺序**

- ① [CreateDevice](#)
- ② [InitDeviceProDA](#)
- ③ [WriteDeviceDA](#) (往 FIFO 存储器中写入全满数据)
- ④ [StartDeviceDA](#)
- ⑤ [GetDevStatusDA](#) (用循环语句查询 FIFO 状态)
- ⑥ [WriteDeviceDA](#) (往 FIFO 存储器中写入半满数据)
- ⑦ [ReleaseDeviceDA](#)
- ⑧ [ReleaseDevice](#)

注明：用户可以反复执行第⑤⑥步，以实现高速连续不间断 DA 输出。

## 第七节、DIO 数字量输入输出开关量操作函数原型说明

### ◆ 开关量输入

函数原型：

**Visual C++ & C++Builder:**

**BOOL GetDeviceDI ( HANDLE hDevice,  
BYTE bDISTs[16])**

**Visual Basic:**

**Declare Function GetDeviceDI Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal bDISTs(0 to 15) As Byte) As Boolean**

**Delphi:**

**Function GetDeviceDI ( hDevice : Integer;  
bDISTs : Pointer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDeviceDI ';**

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能：**负责将 PCI 设备上的输入开关量状态读入内存。

**参数：**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**pPara** 十六路开关量输入状态的参数结构，共有 16 个元素，分别对应于 DI0-DI15 路开关量输入状态位。如果 bDISTs[0]等于“1”则表示 0 通道处于开状态，若为“0”则 0 通道为关状态。其他同理。

**返回值：**若成功，返回 TRUE，其 pPara 中的值有效；否则返回 FALSE，其 pPara 中的值无效。

**相关函数：** [CreateDevice](#)      [SetDeviceDO](#)      [ReleaseDevice](#)

### ◆ 开关量输出

函数原型：

**Visual C++ & C++Builder:**

**BOOL SetDeviceDO (HANDLE hDevice,  
BYTE bDOSts[16])**

**Visual Basic:**

**Declare Function SetDeviceDO Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal bDOSts(0 to 15) As Byte) As Boolean**

**Delphi:**

**Function SetDeviceDO (hDevice : Integer;  
bDOSts : Pointer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'SetDeviceDO ';**

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能：**负责将 PCI 设备上的输出开关量置成相应的状态。

**参数：**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**pPara** 十六路开关量输出状态的参数结构，共有 16 个成员变量，分别对应于 DO0-DO15 路开关量输出状态位。比如置 pPara->DO0 为“1”则使 0 通道处于“开”状态，若为“0”则置 0 通道为“关”状态。其他同理。请注意，在实际执行这个函数之前，必须对这个参数结构的 DO0 至 DO15 共 16 个成员变量赋初值，其值必须

为“1”或“0”。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [GetDeviceDI](#) [ReleaseDevice](#)

#### ◆ 回读数字量输出状态

函数原型:

**Visual C++ & C++Builder:**

BOOL RetDeviceDO (HANDLE hDevice,  
BYTE bDOSs[16])

**Visual Basic:**

Declare Function RetDeviceDOLib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal bDOSs(0 to 15) As Byte) As Boolean

**Delphi:**

Function RetDeviceDO (hDevice : Integer;  
bDOSs : Pointer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'RetDeviceDO';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 负责将 PCI 设备上的输出开关量置成由 bDOSs[x]指定的相应状态。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

bDOSs 获得开关输出状态(注意: 必须定义为 16 个字节元素的数组)。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:** [CreateDevice](#) [GetDeviceDI](#) [ReleaseDevice](#)

#### ◆ 以上函数调用一般顺序

① [CreateDevice](#)

② [SetDeviceDO](#)(或[GetDeviceDI](#), 当然这两个函数也可同时进行)

③ [ReleaseDevice](#)

用户可以反复执行第②步, 以进行数字 I/O 的输入输出 (数字 I/O 的输入输出及 AD 采样可以同时进行, 互不影响)。

## 第四章 硬件参数结构

### 第一节、AD 硬件参数结构 (PCI8053\_PARA\_AD)

**Visual C++ & C++Builder:**

```
typedef struct _CHANNEL_ARRAY_AD
```

```
{
    ULONG ADChannel;    // AD 通道号
    ULONG ADGains;     // AD 增益
} CHANNEL_ARRAY_AD;
```

```
typedef struct _PCI8053_PARA_AD
```

```
{
    ULONG ChannelCount;           // 通道总数(1-16)
    CHANNEL_ARRAY_AD ChannelArray[16]; // 采样阵列(包括通道和增益)
    ULONG ADMode;                 // AD 模式选择(连续/分组方式)
    ULONG Frequency;              // 采集频率,单位为 Hz, [1, 100000]
    ULONG GroupInterval;         // 分组时的组间间隔(单位: 微秒)[1, 419430]
    ULONG LoopsOfGroup;          // 组内循环次数[1, 255]
    ULONG InputRange;            // 模拟量输入量程范围
    ULONG TriggerMode;           // 触发模式选择
    ULONG TriggerSource;         // 内外触发源选择
```

```

        ULONG TriggerType;           // 触发类型选择(边沿触发/脉冲触发)
        ULONG TriggerDir;           // 触发方向选择(正向/负向触发)
        ULONG ClockSource;         // 时钟源选择(内/外时钟源)
        ULONG bClockOutput;       // 允许时钟输出到 CLKOUT,=TRUE:允许时钟输出, =FALSE:禁止时钟输出
        ULONG GroundingMode;      // 接地方式 (单端或双端选择)
    } PCI8053_PARA_AD, *PPCI8053_PARA_AD;

```

**Visual Basic :**

```

Private Type CHANNEL_ARRAY_AD
    ADChannel As Long           ' 首通道号
    ADGains As Long
End Type

Private Type PCI8053_PARA_AD
    ChannelCount As Long       ' 首通道号
    ChannelArray(16) As CHANNEL_ARRAY_AD
    ADMode As Long
    Frequency As Long
    GroupInterval As Long
    LoopsOfGroup As Long
    InputRange As Long
    TriggerMode As Long
    TriggerSource As Long
    TriggerType As Long
    TriggerDir As Long
    ClockSource As Long
    bClockOutput As Long
    GroundingMode As Long
End Type

```

**Delphi:**

```

type // 定义结构体数据类型
    PCHANNEL_ARRAY_AD = ^ CHANNEL_ARRAY_AD; // 指针类型结构
    CHANNEL_ARRAY_AD = record // 标记为记录型
        ADChannel: LongWord;
        ADGains: LongWord;
    end;

type // 定义结构体数据类型
    PPCI8053_PARA_AD = ^ PPCI8053_PARA_AD; // 指针类型结构
    PPCI8053_PARA_AD = record // 标记为记录型
        ChannelCount: LongWord;
        ChannelArray[16]: CHANNEL_ARRAY_AD;
        ADMode : LongWord;
        Frequency : LongWord;
        GroupInterval : LongWord;
        LoopsOfGroup : LongWord;
        InputRange : LongWord;
        TriggerMode : LongWord;
        TriggerSource : LongWord;
        TriggerType : LongWord;
        TriggerDir : LongWord;
        ClockSource : LongWord;
        bClockOutput : LongWord;
        GroundingMode : LongWord;
    end;

```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

该结构实在太简易了，其原因就是 PCI 设备是系统全自动管理的设备，再加上驱动程序的合理设计与封装，什么端口地址、中断号等将与 PCI 设备的用户永远告别，一句话 PCI 设备是一种更易于管理和使用的设备。

此结构主要用于设定设备 AD 硬件参数值，用这个参数结构对设备进行硬件配置完全由 [InitDeviceProAD](#) 函数自动完成。用户只需要对这个结构体中的各成员简单赋值即可。

一、关于 CHANNEL\_ARRAY\_AD 参数结构的说明。

**ADChannel** AD 采样首通道号，取值范围应根据设备的总通道数设定，本设备的通道号取值为：0~15。

**ADGains** 硬件采样增益，其取值分别为：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_GAINS_1MULT	0x00	1 倍增益
PCI8053_GAINS_2MULT	0x01	2 倍增益
PCI8053_GAINS_4MULT	0x02	4 倍增益
PCI8053_GAINS_8MULT	0x03	8 倍增益

该结构体用于构成 AD 采样通道阵列。每一个这样的结构体管理一个通道号和该通道号上使用的增益。

二、关于 PCI8053\_PARA\_AD 参数结构说明

**硬件参数说明:**

**ChannelCount** AD 采样通道总数，取值范围应根据设备的总通道数设定，本设备的通道总数取值为：1~16。

**ChannelArray** AD 采样通道阵列，该成员变量属于数组类型，共 16 个元素，每个元素的类型属于 CHANNEL\_ARRAY\_AD 结构体。每个元素(即每一个 CHANNEL\_ARRAY\_AD)管理该元素所处位置上的通道号和该通道所使用的增益两个信息。举例如下：

第一项举例：ChannelArray[0].ADChannel = 2;            ChannelArray[0].ADGains = 1;

说明：在第 0 位置上采样第 2 号通道，该通道使用硬件增益 1 倍增益

第二项举例：ChannelArray[1].ADChannel = 4;            ChannelArray[1].ADGains = 2;

说明：在第 1 位置上采样第 4 号通道，该通道使用 2 倍增益

虽然此处只做了两项举例，但足以看得出本设备 0 号到 15 号通道是如何任意组合以实现任意通道切换的。但是需要注意的我们必须依次使用最前端的元素。比如只采集任意一个通道即 ChannelCount = 1,那么就必须使用 ChannelArray[0]元素，即该元素中的 ADChannel 和 ADGains 进行赋值初始化，如果要采集任意 2 个通道，那么就必须使用 ChannelArray[0]和 ChannelArray[1]两个元素，如果是 3 个通道，则使用 ChannelArray[0,1,2]三个元素。其他情况同理。也可以将这个阵列理解为一张表格：(注意：所有指定通道在从 0 位置切换到 ChannelCount-1 这样的过程我们称为一个采样轮回)

阵列元素号	通道号	增益
0	12	1
1	3	1
2	5	3
3	8	2
4	6	1
5	0	1
6	4	2
7	4	1
8	3	3
9	6	4
10	14	3
11	12	1
12	2	1
13	0	1
14	3	2
15	1	3



说明：通道不仅可以任意切换，同时，某个通道可以在每个轮回中重复出现多次。每个轮回切换点数由

ChannelCount 的值决定，切换的起点是这个表的表头 0 位置，终点是 ChannelCount -1 的位置。其余为无效表项。

**ADMode** AD 采样模式。它的取值如下表：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_ADMODE_SEQUENCE	0x00	连续采集模式
PCI8053_ADMODE_GROUP	0x01	分组采集模式

**Frequency** AD 采样频率，单位 Hz，其范围应根据具体的设备而定，但其最小值为 1Hz。切忌不能等于 0，本设备的 AD 采样频率取值范围为[1, 100K]。

**GroupInterval** 组间间隔，单位微秒 uS，其范围[1, 419430]，通常由用户确定。但是一般情况下，此间隔时间应不小于组内相邻两通道的间隔。在内时钟连续采集模式和外时钟模式下，则参数无效。

**LoopsOfGroup** 在分组采集模式中，控制各组的循环次数。取值范围为[1, 255]。比如，1、2、3、4 通道分组采样，当此参数为 2 时，则表示每 1、2、3、4、1、2、3、4 为一采样组，然后再延时 **GroupInterval** 指定的时间再接着采集 1、2、3、4、1、2、3、4，依此类推。

**InputRange** 模拟量输入量程范围。

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_INPUT_N10000_P10000mV	0x0000	±10000mV
PCI8053_INPUT_N5000_P5000mV	0x0001	±5000mV
PCI8053_INPUT_N2500_P2500mV	0x02	±2500mV
PCI8053_INPUT_0_P10000mV	0x03	0~10000mV
PCI8053_INPUT_0_P5000mV	0x04	0~5000mV

关于各个量程下采集的数据 **ADBuffer[]** 如何换算成相应的电压值，请参考《[AD 原码 LSB 数据转换成电压值的换算方法](#)》章节。

**TriggerMode** AD 触发模式。

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_TRIGMODE_SOFT	0x00	软件触发(属于内触发)
PCI8053_TRIGMODE_POST	0x01	硬件后触发(属于外触发)

**TriggerSource** AD 转换触发源，其选项如下：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_TRIGSRC_ATR	0x0000	选择外部 ATR 作为触发源
PCI8053_TRIGSRC_DTR	0x0001	选择外部 DTR 作为触发源

**TriggerType** AD 触发类型。

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_TRIGTYPE_EDGE	0x00	边沿触发
PCI8053_TRIGTYPE_PULSE	0x01	脉冲触发(电平)

**TriggerDir** AD 触发方向。它的选项值如下表：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_TRIGDIR_NEGATIVE	0x00	负向触发(低脉冲/下降沿触发)
PCI8053_TRIGDIR_POSITIVE	0x01	正向触发(高脉冲/上升沿触发)
PCI8053_TRIGDIR_POSIT_NEGAT	0x02	正负方向均有效

注明：PCI8053\_TRIGDIR\_POSIT\_NEGAT 在边沿类型下，则表示不管是上边沿还是下边沿均触发。而在电平类型下，无论正电平还是负电平均触发。

**ClockSource** AD 触发时钟源选择。它的选项值如下表：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_CLOCKSRC_IN	0x00	内部时钟定时触发
PCI8053_CLOCKSRC_OUT	0x01	外部时钟定时触发

当选择内时钟时，其 AD 定时触发时钟为板上时钟振荡器经分频得到。它的大小由 **Frequency** 参数决定。



**当选择外时钟时:**

当选择连续采集时(即`ADMode = PCI8053_ADMODE_SEQUENCE`), 其 AD 定时触发时钟为外界时钟输入 CLKIN 得到, 而`Frequency`参数则自动失效。

但是当选择分组采集时(即`ADMode = PCI8053_ADMODE_GROUP`), 外时钟则是每一组的触发时钟信号, 而组内的触发频率则由`Frequency`参数决定, 由此可见, 此时外时钟触发周期必须大于每组总周期, 否则紧跟其后的某一外时钟可能会被失效。

`bClockOutput` AD 内部时钟输出使能控制。

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_CLOCKOUT_DISABLE	0x0000	禁止本卡上的自带时钟向外输出
PCI8053_CLOCKOUT_ENABLE	0x0001	允许本卡上的自带时钟向外输出

`GroundingMode` AD 接地方式选择。它的选项值如下表:

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_GNDMODE_SE	0x00	单端方式(SE:Single end)
PCI8053_GNDMODE_DI	0x01	双端方式(DI:Differential)

相关函数: [CreateDevice](#)      [LoadParaAD](#)      [SaveParaAD](#)  
[ReleaseDevice](#)

**第二节、AD 状态参数结构 (PCI8053\_STATUS\_AD)****Visual C++ & C++Builder:**

```
typedef struct _PCI8053_STATUS_AD
{
    LONG bNotEmpty;
    LONG bHalf;
    LONG bOverflow;
} PCI8053_STATUS_AD, *PPCI8053_STATUS_AD;
```

**Visual Basic:**

```
Private Type PCI8053_STATUS_AD
    bNotEmpty As Long
    bHalf As Long
    bOverflow As Long
End Type
```

**Delphi:**

```
Type // 定义结构体数据类型
    PPCI8053_STATUS_AD = ^ PCI8053_STATUS_AD; // 指针类型结构
    PCI8053_STATUS_AD = record // 标记为记录型
        bNotEmpty : LongInt;
        bHalf : LongInt;
        bOverflow : LongInt;
    end;
End;
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

此结构体主要用于查询 AD 的各种状态, [GetDevStatusProAD](#) 函数使用此结构体来实时取得 AD 状态, 以便同步各种数据采集和处理过程。

`bNotEmpty` AD 板载存储器 FIFO 的非空标志, =TRUE 表示存储器处在非空状态, 即有可读数据, 否则表示空。

`bHalf` AD 板载存储器 FIFO 的半满标志, =TRUE 表示存储器处在半满状态, 即有至少有半满以上数据可读, 否则表示在半满以下, 可能有小于半满的数据可读。

**bOverflow** AD 板载 FIFO 存储器的动态溢出标志，=TRUE 已发生溢出， =FALSE 未发生溢出。=TRUE 表示存储器处在全满或溢出状态，即全满的数据可读数据，但此时的数据很有可能已有丢点现象。否则表示满以下状态。该状态处于动态溢出状态，即 FIFO 随时溢出，它随时=TRUE，而随时不溢出，则随时=FALSE。

相关函数：[CreateDevice](#)                      [GetDevStatusProAD](#)                      [ReleaseDevice](#)

### 第三节、DA 状态参数结构 (PCI8053\_STATUS\_DA)

**Visual C++ & C++Builder:**

```
typedef struct _PCI8053_STATUS_DA
{
    LONG bNotEmpty;
    LONG bHalf;
    LONG bOverflow;
} PCI8053_STATUS_DA, *PPCI8053_STATUS_DA;
```

**Visual Basic:**

```
Private Type PCI8053_STATUS_DA
    bNotEmpty As Long
    bHalf As Long
    bOverflow As Long
End Type
```

**Delphi:**

```
Type // 定义结构体数据类型
    PPCI8053_STATUS_DA = ^ PCI8053_STATUS_DA; // 指针类型结构
    PCI8053_STATUS_DA = record // 标记为记录型
        bNotEmpty : LongInt;
        bHalf : LongInt;
        bOverflow : LongInt;
    End;
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

此结构体主要用于查询 DA 的各种状态，[GetDevStatusDA](#)函数使用此结构体来实时取得 DA 状态，以便同步各种数据采集和处理过程。

**bNotEmpty** DA 板载存储器 FIFO 的非空标志，=TRUE 表示存储器处在非空状态，即有可读数据，否则表示空。

**bHalf** DA 板载存储器 FIFO 的半满标志，=TRUE 表示存储器处在半满状态，即有至少有半满以上数据可读，否则表示在半满以下，可能有小于半满的数据可读。

**bOverflow** DA 板载 FIFO 存储器的动态溢出标志，=TRUE 已发生溢出， =FALSE 未发生溢出。=TRUE 表示存储器处在全满或溢出状态，即全满的数据可读数据，但此时的数据很有可能已有丢点现象。否则表示满以下状态。该状态处于动态溢出状态，即 FIFO 随时溢出，它随时=TRUE，而随时不溢出，则随时=FALSE。

相关函数：[CreateDevice](#)                      [GetDevStatusDA](#)                      [ReleaseDevice](#)

## 第五章 数据格式转换与排列规则

### 第一节、AD 原码 LSB 数据转换成电压值的换算方法

首先应根据设备实际位数屏蔽掉不用的高位，然后依其所选量程，按照下表公式进行换算即可。这里只以缓冲区 ADBuffer[]中的第 1 个点 ADBuffer[0]为例。

量程(mV)	计算机语言换算公式(ANSI C 语法)	Volt 取值范围 (mV)
±10000mV	Volt = (20000.00 / 65536) * (ADBuffer[0] & 0x0FFF) -10000.00	[-10000, +9999.69]

±5000mV	$Volt = (10000.00 / 65536) * (ADBuffer[0] \& 0xFFFF) - 5000.00$	[-5000, +4999.84]
±2500mV	$Volt = (5000.00 / 65536) * (ADBuffer[0] \& 0xFFFF) - 2500.00$	[-2500, +2499.92]
0~10000mV	$Volt = (10000.00 / 65536) * (ADBuffer[0] \& 0xFFFF)$	[0, +9999.84]
0~5000mV	$Volt = (5000.00 / 65536) * (ADBuffer[0] \& 0xFFFF)$	[0, +4999.92]

下面举例说明各种语言的换算过程（以±10000mV 量程为例）

**Visual C++&C++Builder:**

```
Lsb = (ADBuffer[0]&0x0FFF);
Volt = (20000.00/65536) * Lsb - 10000.00;
```

**Visual Basic:**

```
Lsb = (ADBuffer [0]) And &H0FFF
Volt = (20000.00/65536) * Lsb - 10000.00
```

**Delphi:**

```
Lsb: = (ADBuffer[0]) And $0FFF;
Volt: = (20000.0/65536) * Lsb - 10000.00;
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

## 第二节、AD 采集函数的 ADBuffer 缓冲区中的数据排放规则

单通道采集，当通道总数首末通道相等时，假如此时首末通道=5，其排放规则如下：

数据缓冲区索引号	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	...
通道号	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	...

两通道采集(假如FirstChannel=0, LastChannel=1):

数据缓冲区索引号	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	...
通道号	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	0	...

四通道采集(假如FirstChannel=0, LastChannel=3):

数据缓冲区索引号	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	...
通道号	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	...

其他通道方式以此类推。

如果用户是进行连续不间断循环采集，即用户只进行一次初始化设备操作，然后不停的从设备上读取 AD 数据，那么需要用户特别注意的是应处理好各通道数据排列和对齐的问题，尤其是在任意通道数采集时。否则，用户无法将规则排在缓冲区中的各通道数据正确分离出来。那怎样正确处理呢？我们建议的方法是，每次从设备上读取的点数应置为所选通道数量的整数倍长，这样便能保证每读取的这批数据在缓冲区中的相应位置始终固定对应于某一个通道的数据。比如用户要求对 1、2 两个 AD 通道的数据进行连续循环采集，则置每次读取长度为其 2 的整数倍长 2n(n 为每个通道的点数)，这里设为 2048。试想，如此一来，每次读取的 2048 个点中的第一个点始终对应于 1 通道数据，第二个点始终对应于 2 通道，第三个点再应于 1 通道，第四个点再对应于 2 通道……以此类推。直到第 2047 个点对应于 1 通道数据，第 2048 个点对应 2 通道。这样一来，每次读取的段长正好包含了从首通道到末通道的完整轮回，如此一来，用户只须按通道排列规则，按正常的处理方法循环处理每一批数据。而对于其他情况也是如此，比如 3 个通道采集，则可以使用 3n(n 为每个通道的点数)的长度采集。为了更加详细地说明问题，请参考下表（演示的是采集 1、2、3 共三个通道的情况）。由于使用连续采样方式，所以表中的数据序列一行的数字变化说明了数据采样的连续性，即随着时间的延续，数据的点数连续递增，直至用户停止设备为止，从而形成了一个有相当长度的连续不间断的多通道数据链。而通道序列一行则说明了随着连续采样的延续，其各通道数据在其整个数据链中的排放次序，这是一种非常规则而又绝对严格的顺序。但是这个相当长度的多通道数据链则不可能一次通过设备对象函数如 ReadDeviceProAD\_X 函数读回，即便不考虑是否能一次读完的问题，仅对于用户的实时数据处理要求来说，一次性读取那么长的数据，则往往是相当矛盾的。因此我们就得分若干次分段读取。但怎样保证既方便处理，又不易出错，而且还高效呢？还是正如前面所说，采用通道数的整数倍长读取每一段数据。如表中列举的方法 1（为了说明问题，我们每读取一段数据只读取 2n 即 3\*2=6 个数据）。从方法 1 不难看出，每一段缓冲区中的数据在相同缓冲区索引位置都对应于同一个通道。而在方法 2 中由于每次读取的不是通道整数倍长，则出现问题，从表中可以看出，第一段缓冲区中的 0 索引位置上的数据对应的是第 1 通道，而第二段缓冲区中的 0 索引位置上的数据则对应于第 2 通道的数据，而第三段缓冲区中的数据则对应于第 3 通道……，这显然不利于循环有效处理数据。

在实际应用中，我们在遵循以上原则时，应尽可能地使每一段缓冲足够大，这样，可以一定程度上减少数

据采集程序 and 数据处理程序的 CPU 开销量。

数据序列	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	...
通道序列	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3	1	2	3	...
方法 1	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5	0	1	2	...
缓冲区号	第一段缓冲					第二段缓冲区						第三段缓冲区						第 n 段缓冲				
方法 2	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	1	2	3	0	...
	第一段缓冲区				第二段缓冲区				第三段缓冲区				第四段缓冲区				第五段缓冲区				第 n 段缓	

### 第三节、AD 测试应用程序创建并形成的数据文件格式

首先该数据文件从始端 0 字节位置开始往后至第 HeadSizeBytes 字节位置宽度属于文件头信息，而从 HeadSizeBytes 开始才是真正的 AD 数据。HeadSizeBytes 的取值通常等于本头信息的字节数大小。文件头信息包含的内容如下结构体所示。对于更详细的内容请参考 Visual C++ 高级演示工程中的 UserDef.h 文件。

```

typedef struct _FILE_HEADER
{
    LONG HeaderSizeBytes;    // 文件头信息长度
    LONG FileType;          // 该设备数据文件共有的成员
    LONG BusType;           // 设备总线类型(DEFAULT_BUS_TYPE)
    LONG DeviceNum;        // 该设备的编号(DEFAULT_DEVICE_NUM)
    LONG HeadVersion;      // 头信息版本(D31-D16=Major D15-D0=Minijor) = 1.0
    LONG VoltBottomRange;  // 量程下限(mV)
    LONG VoltTopRange;     // 量程上限(mV)
    PCI8053_PARA_AD ADPara; // 保存硬件参数
    LONGLONG TriggerPos;   // 触发点位置
    LONG StaticOverFlow;   // 同批文件识别码
    LONG HeadEndFlag;      // 文件结束位
    PCI8053_STATUS_AD ADStatus;
} FILE_HEADER, *PFILE_HEADER;
    
```

AD 数据的格式为 16 位二进制格式，它的排放规则与在 ADBuffer[] 缓冲区排放的规则一样，即每 16 位二进制(字)数据对应一个 16 位 AD 数据。您只需要先开辟一个 16 位整型数组或缓冲区，然后将磁盘数据从指定位置(即双字节对齐的某个位置)读入数组或缓冲区，然后访问数组中的每个元素，即是对相应 AD 数据的访问。

### 第四节、DA 电压值转换成 LSB 原码数据的换算方法

量程(伏)	计算机语言换算公式(标准 C 语法)	Lsb 取值范围
0~5000mV	Lsb = Volt / (5000.00 / 65536)	[0, 65535]
0~10000mV	Lsb = Volt / (10000.00 / 65536)	[0, 65535]
±5000mV	Lsb = Volt / (10000.00 / 65536) + 32768	[0, 65535]
±10000mV	Lsb = Volt / (20000.00 / 65536) + 32768	[0, 65535]

## 第六章 上层用户函数接口应用实例

### 第一节、怎样使用 ReadDeviceProAD\_Npt 函数直接取得 AD 数据

#### Visual C++ & C++ Builder:

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++ 测试与演示系统，您先点击 Windows 系统的[开始]菜单，再按下列顺序点击，即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [AD 非空方式]

## 第二节、怎样使用[ReadDeviceProAD\\_Half](#)函数直接取得 AD 数据

### *Visual C++ & C++Builder:*

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统, 您先点击 Windows 系统的[开始]菜单, 再按下列顺序点击, 即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [AD 半满方式]

## 第三节、怎样使用中断方式取得 AD 数据

### *Visual C++ & C++Builder:*

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统, 您先点击 Windows 系统的[开始]菜单, 再按下列顺序点击, 即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [AD 中断方式]

## 第四节、怎样使用[WriteDeviceDA](#)函数取得 DA 数据

### *Visual C++ & C++Builder:*

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统, 您先点击 Windows 系统的[开始]菜单, 再按下列顺序点击, 即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [DA 方式]

## 第五节、怎样使用[GetDeviceDI](#)函数进行更便捷的数字开关量输入操作

### *Visual C++ & C++Builder:*

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统, 您先点击 Windows 系统的[开始]菜单, 再按下列顺序点击, 即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [DIO…]

## 第六节、怎样使用[SetDeviceDO](#)函数进行更便捷的数字开关量输出操作

### *Visual C++ & C++Builder:*

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统, 您先点击 Windows 系统的[开始]菜单, 再按下列顺序点击, 即可打开基于 VC 的 Sys 工程。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [简易代码演示] | [DIO…]

# 第七章 高速大容量、连续不间断数据采集及存盘技术详解

与 ISA、USB 设备同理, 使用子线程跟踪 AD 转换进度, 并进行数据采集是保持数据连续不间断的最佳方案。但是与 ISA 总线设备不同的是, PCI 设备在这里不使用动态指针去同步 AD 转换进度, 因为 ISA 设备环内存池的动态指针操作是一种软件化的同步, 而 PCI 设备不再有软件化的同步, 而完全由硬件和驱动程序自动完成。这样一来, 用户要用程序方式实现连续数据采集, 其软件实现就显得极为容易。每次用 [ReadDeviceProAD\\_X](#) 函数读取 AD 数据时, 那么设备驱动程序会按照 AD 转换进度将 AD 数据一一放进用户数据缓冲区, 当完成该次所指定的点数时, 它便会返回, 当您再次用这个函数读取数据时, 它会接着上一次的位置传递数据到用户数据缓冲区。只是要求每两次 [ReadDeviceProAD\\_Npt](#)(或者 [ReadDeviceProAD\\_Half](#))之间的时间间隔越短越好。

但是由于我们的设备是通常工作在一个单 CPU 多任务的环境中, 由于任务之间的调度切换非常平凡, 特

别是当用户移动窗口、或弹出对话框等，则会使当前线程猛地花掉大量的时间去处理这些图形操作，因此如果处理不当，则将无法实现高速连续不间断采集，那么如何更好的克服这些问题呢？用子线程则是必须的（在这里我们称之为数据采集线程），但这还不够，必须要求这个线程是绝对的工作者线程，即这个线程在正常采集中不能有任何窗口等图形操作。只有这样，当用户进行任何窗口操作时，这个线程才不会被堵塞，因此可以保证其正常连续的数据采集。但是用户可能要问，不能进行任何窗口操作，那么我如何将采集的数据显示在屏幕上呢？其实很简单，再开辟一个子线程，我们称之为数据处理线程，也叫用户界面线程。最初，数据处理线程不做任何工作，而是在 Win32 API 函数 WaitForSingleObject 的作用下进入睡眠状态，此时它基本不消耗 CPU 时间，即可保证其他线程代码有充分的运行机会（这里当然主要指数据采集线程），当数据采集线程取得指定长度的数据到用户空间时，则再用 Win32 API 函数 SetEvent 将指定事件消息发送给数据处理线程，则数据处理线程即刻恢复运行状态，迅速对这批数据进行处理，如计算、在窗口绘制波形、存盘等操作。

可能用户还要问，既然数据处理线程是非工作者线程，那么如果用户移动窗口等操作堵塞了该线程，而数据采集线程则在不停地采集数据，那数据处理线程难道不会因此而丢失采集线程发来的某一段数据吗？如果不另加处理，这个情况肯定有发生的可能。但是，我们采用了一级缓冲队列和二级缓冲队列的设计方案，足以避免这个问题。即假设数据采集线程每一次从设备上取出 8K 数据，那么我们就创建一个缓冲队列，在用户程序中最简单的办法就是开辟一个二维数组如 ADBuffer [SegmentCount][SegmentSize]，我们将 SegmentSize 视为数据采集线程每次采集的数据长度，SegmentCount 则为缓冲队列的成员个数。您应根据您的计算机物理内存大小和总体使用情况来设定这个数。假如我们设成 32，则这个缓冲队列实际上就是数组 ADBuffer [32][8192] 的形式。那么如何使用这个缓冲队列呢？方法很简单，它跟一个普通的缓冲区如一维数组差不多，唯一不同是，两个线程首先要通过改变 SegmentCount 字段的值，即这个下标 Index 的值来填充和引用由 Index 下标指向某一段 SegmentSize 长度的数据缓冲区。需要注意的是两个线程不共用一个 Index 下标变量。具体情况是当数据采集线程在 AD 部件被 InitDeviceProAD 初始化之后，首次采集数据时，则将自己的 ReadIndex 下标置为 0，即用第一个缓冲区采集 AD 数据。当采集完后，则向数据处理线程发送消息，且两个线程的公共变量 SegmentCount 加 1，（注意 SegmentCount 变量是用于记录当前时刻缓冲队列中有多少个已被数据采集线程使用了，但是却没被数据处理线程处理掉的缓冲区数量。）然后再接着将 ReadIndex 偏移至 1，再用第二个缓冲区采集数据。再将 SegmentCount 加 1，直到 ReadIndex 等于 31 为止，然后再回到 0 位置，重新开始。而数据处理线程则在每次接受到消息时判断有多少由于自己被堵塞而没有被处理的缓冲区个数，然后逐一进行处理，最后再从 SegmentCount 变量中减去在所接受到的当前事件下所处理的缓冲区个数，具体处理哪个缓冲区由 CurrentIndex 指向。因此，即便应用程序突然很忙，使数据处理线程没有时间处理已到来的数据，但是由于缓冲区队列的缓冲作用，可以让数据采集线程先将数据连续缓存在这个区域中，由于这个缓冲区可以设计得比较大，因此可以缓冲很大的时间，这样即便是数据处理线程由于系统的偶而繁忙而被堵塞，也很难使数据丢失。而且通过这种方案，用户还可以在数据采集线程中对 SegmentCount 加以判断，观察其值是否大于了 32，如果大于，则缓冲区队列肯定因数据处理采集的过度繁忙而被溢出，如果溢出即可报警。因此具有强大的容错处理。

图 7.1 便形象的演示了缓冲队列处理的方法。可以看出，最初设备启动时，数据采集线程在往 ADBuffer[0] 里面填充数据时，数据处理线程便在 WaitForSingleObject 的作用下睡眠等待有效数据。当 ADBuffer[0] 被数据采集线程填满后，立即给数据处理线程 SetEvent 发送通知 hEvent，便紧接着开始填充 ADBuffer[1]，数据处理线程接到事件后，便醒来开始处理数据 ADBuffer[0] 缓冲。它们就这样始终差一个节拍。如虚线箭头所示。

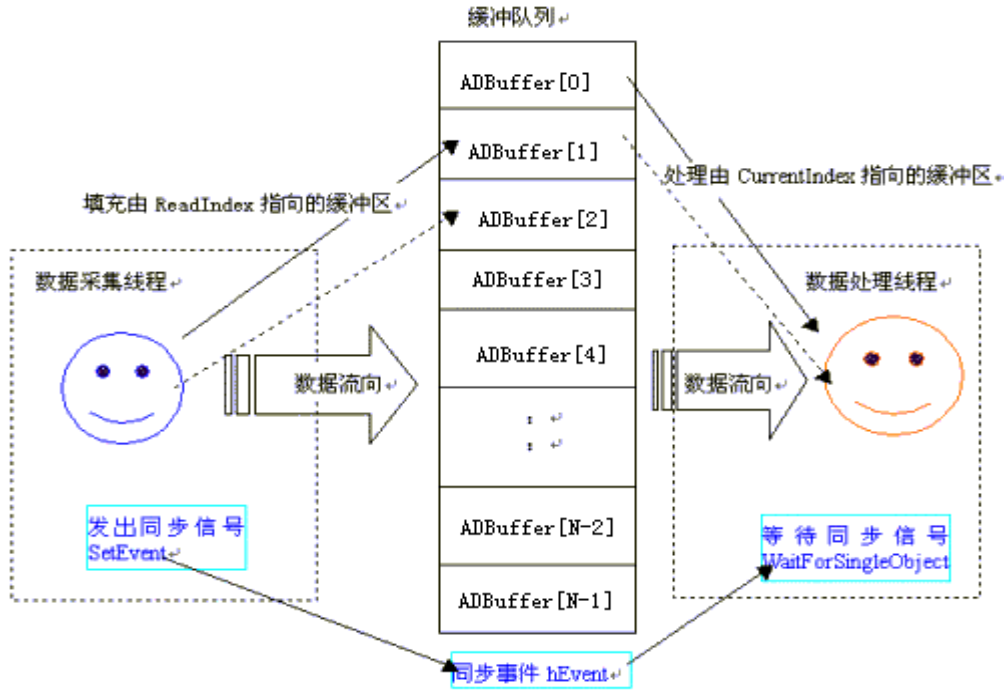


图 7.1

### 第一节、使用程序查询方式实现该功能

下面用 Visual C++程序举例说明。

#### 一、使用ReadDeviceProAD\_Npt函数读取设备上的AD数据（它使用FIFO的非空标志）

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统，您先点击 Windows 系统的[开始]菜单，再按下列顺序点击，即可打开基于 VC 的 Sys 工程(ADDoc.h 和 ADDoc.cpp, ADThread.h 和 ADThread.cpp)。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16路AD、4路DA和16路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [高级代码演示] | [演示源程序]

然后，您着重参考 ADDoc.cpp 源文件中以下函数：

```

void CADDoc::StartDeviceAD()           // 启动线程函数
BOOL MyStartDeviceAD(HANDLE hDevice); // 位于 ADThread.cpp
UINT ReadDataThread_Npt (PVOID pThreadPara) // 读数据线程，位于 ADThread.cpp
UINT ProcessDataThread(PVOID pThreadPara) // 绘制数据线程
BOOL MyStopDeviceAD(HANDLE hDevice); // 位于 ADThread.cpp
void CADDoc::StopDeviceAD()           // 终止采集函数

```

#### 二、使用ReadDeviceProAD\_Half函数读取设备上的AD数据（它使用FIFO的半满标志）

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统，您先点击 Windows 系统的[开始]菜单，再按下列顺序点击，即可打开基于 VC 的 Sys 工程(ADDoc.h 和 ADDoc.cpp, ADThread.h 和 ADThread.cpp)。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16路AD、4路DA和16路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [高级代码演示] | [演示源程序]

然后，您着重参考 ADDoc.cpp 源文件中以下函数：

```

void CADDoc::StartDeviceAD()           // 启动线程函数
BOOL MyStartDeviceAD(HANDLE hDevice); // 位于 ADThread.cpp
UINT ReadDataThread_Half (PVOID pThreadPara) // 读数据线程，位于 ADThread.cpp
UINT ProcessDataThread(PVOID pThreadPara) // 绘制数据线程
BOOL MyStopDeviceAD(HANDLE hDevice); // 位于 ADThread.cpp
void CADDoc::StopDeviceAD()           // 终止采集函数

```

当然用 FIFO 非空标志读取 AD 数据，能获得接近 FIFO 总容量的栈深度，这样用户在两批数据之间，便有更多的时间来处理某些数据。而用半满标志，则最多只能达到 FIFO 总容量的二分之一的栈深度，那么用户

在两批数据之间处理数据的时间会相对短些，但是半满读取时，查询 AD 转换标志的时间则最少。当然究竟那种方案最好，还得看用户的实际需要。

## 第二节、使用中断方式实现该功能

其详细应用实例及正确代码请参考 Visual C++测试与演示系统，您先点击 Windows 系统的[开始]菜单，再按下列顺序点击，即可打开基于 VC 的 Sys 工程(ADDoc.cpp 和 ADThread.cpp)。

[程序] | [阿尔泰测控演示系统] | [PCI8053 16 路 AD、4 路 DA 和 16 路开关量采集卡] | [Microsoft Visual C++] | [高级代码演示] | [演示源程序]

然后，您着重参考 ADDoc.cpp 源文件中以下函数：

```
void CADDoc:: OnStartDeviceAD () // 采集线程和处理线程的启动函数
BOOL StartDeviceAD_Int () // 启动采集线程函数
UINT ReadDataThread_Int() // 采集线程函数
BOOL StopDeviceAD_Int() // 采集线程的终止函数
UINT DrawWindowProc () // 绘制数据线程
void CADDoc:: OnStopDeviceAD () // 终止采集函数
```

## 第八章 共用函数介绍

这部分函数不参与本设备的实际操作，它只是为您编写数据采集与处理程序时的有力手段，使您编写应用程序更容易，使您的应用程序更高效。

### 第一节、公用接口函数总列表（每个函数省略了前缀“PCI8053\_”）

函数名	函数功能	备注
<b>① PCI 总线内存映射寄存器操作函数</b>		
<a href="#">GetDeviceAddr</a>	取得指定 PCI 设备寄存器操作基地址	底层用户
<a href="#">GetDeviceBar</a>	取得指定的指定设备寄存器组 BAR 地址	
<a href="#">GetDevVersion</a>	获取设备固件及程序版本	
<a href="#">WriteRegisterByte</a>	以字节(8Bit)方式写寄存器端口	底层用户
<a href="#">WriteRegisterWord</a>	以字(16Bit)方式写寄存器端口	底层用户
<a href="#">WriteRegisterULong</a>	以双字(32Bit)方式写寄存器端口	底层用户
<a href="#">ReadRegisterByte</a>	以字节(8Bit)方式读寄存器端口	底层用户
<a href="#">ReadRegisterWord</a>	以字(16Bit)方式读寄存器端口	底层用户
<a href="#">ReadRegisterULong</a>	以双字(32Bit)方式读寄存器端口	底层用户
<b>② ISA 总线 I/O 端口操作函数</b>		
<a href="#">WritePortByte</a>	以字节(8Bit)方式写 I/O 端口	用户程序操作端口
<a href="#">WritePortWord</a>	以字(16Bit)方式写 I/O 端口	用户程序操作端口
<a href="#">WritePortULong</a>	以无符号双字(32Bit)方式写 I/O 端口	用户程序操作端口
<a href="#">ReadPortByte</a>	以字节(8Bit)方式读 I/O 端口	用户程序操作端口
<a href="#">ReadPortWord</a>	以字(16Bit)方式读 I/O 端口	用户程序操作端口
<a href="#">ReadPortULong</a>	以无符号双字(32Bit)方式读 I/O 端口	用户程序操作端口
<b>③ 创建 Visual Basic 子线程，线程数量可达 32 个以上</b>		
<a href="#">CreateSystemEvent</a>	创建系统内核事件对象	用于线程同步或中断
<a href="#">ReleaseSystemEvent</a>	释放系统内核事件对象	
<a href="#">DelayTimeUs</a>	高效高精度延时函数	不消耗 CPU 时间
<b>④ 文件对象操作函数</b>		
<a href="#">CreateFileObject</a>	初始设备文件对象	
<a href="#">WriteFile</a>	请求文件对象写用户数据到磁盘文件	
<a href="#">ReadFile</a>	请求文件对象读数据到用户空间	
<a href="#">SetFileOffset</a>	设置文件指针偏移	
<a href="#">GetFileLength</a>	取得文件长度	



<a href="#">ReleaseFile</a>	释放已有的文件对象	
<a href="#">GetDiskFreeBytes</a>	取得指定磁盘的可用空间(字节)	适用于所有设备
<b>⑤ 各种参数保存和读取函数</b>		
<a href="#">SaveParaInt</a>	保存整型参数到注册表	
<a href="#">LoadParaInt</a>	从注册表中读取整型参数值	
<a href="#">SaveParaString</a>	保存字符参数到注册表	
<a href="#">LoadParaString</a>	从注册表中读取字符参数值	
<b>⑥ 其他函数</b>		
<a href="#">kbhit</a>	探测用户是否有击键动作	
<a href="#">getch</a>	等待并获取用户击键值	
<a href="#">GetLastErrorEx</a>	取得驱动函数错误信息	
<a href="#">RemoveLastErrorEx</a>	移除指定函数的最后一次错误信息	

## 第二节、PCI 内存映射寄存器操作函数原型说明

### ◆ 取得指定内存映射寄存器的线性地址和物理地址

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL GetDeviceAddr( HANDLE hDevice,
                   PULONG LinearAddr,
                   PULONG PhysAddr,
                   int RegisterID = 0)
```

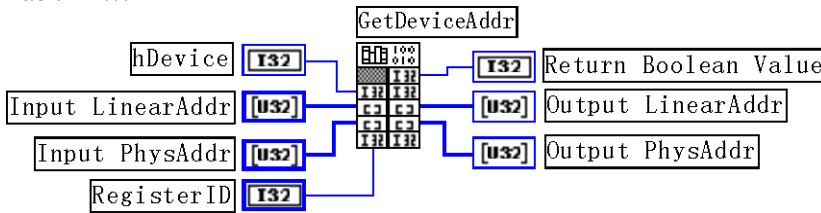
**Visual Basic:**

```
Declare Function GetDeviceAddr Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                             ByRef LinearAddr As Long, _
                                             ByRef PhysAddr As Long, _
                                             ByVal RegisterID As Integer = 0) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function GetDeviceAddr(hDevice : Integer;
                      LinearAddr : Pointer;
                      PhysAddr : Pointer;
                      RegisterID : Integer = 0) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDeviceAddr';
```

**LabVIEW:**



**功能:** 取得 PCI 设备指定的内存映射寄存器的线性地址。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

**LinearAddr** 指针参数, 用于取得的映射寄存器指向的线性地址, **RegisterID** 指定的寄存器组属于 MEM 模式时该值不应为零, 也就是说它可用于 [WriteRegisterX](#) 或 [ReadRegisterX](#) (X 代表 Byte、ULong、Word) 等函数, 以便于访问设备寄存器。它指明该设备位于系统空间的虚拟位置。但如果 **RegisterID** 指定的寄存器组属于 I/O 模式时该值通常为零, 您不能通过以上函数访问设备。

**PhysAddr** 指针参数, 用于取得的映射寄存器指向的物理地址, 它指明该设备位于系统空间的物理位置。如果由 **RegisterID** 指定的寄存器组属于 I/O 模式, 则可用于 [WritePortX](#) 或 [ReadPortX](#) (X 代表 Byte、ULong、Word) 等函数, 以便于访问设备寄存器。

**RegisterID** 指定映射寄存器的 ID 号, 其取值范围为[0, 5], 通常情况下, 用户应使用 0 号映射寄存器, 特殊情况下, 我们为用户加以申明。本设备的寄存器组 ID 定义如下:

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_REG_MEM_PLXCHIP	0x0000	0 号寄存器对应 PLX 芯片所使用的内存模式基地址(使用

		LinearAddr)
PCI8053_REG_IO_CPLD	0x0001	1 号寄存器对应板上控制单元所使用的 IO 模式基地址(使用 PhysAddr)

**返回值:** 如果执行成功, 则返回 TRUE, 它表明由 RegisterID 指定的映射寄存器的无符号 32 位线性地址和物理地址被正确返回, 否则会返回 FALSE, 同时还要检查其 LinearAddr 和 PhysAddr 是否为 0, 若为 0 则依然视为失败。用户可用 [GetLastErrorEx](#) 捕获当前错误码, 并加以分析。

**相关函数:** [CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr;
hDevice = CreateDevice(0);
if(!GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0))
{
    AfxMessageBox("取得设备地址失败...");
}

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr As Long
hDevice = CreateDevice(0)
if Not GetDeviceAddr(hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0) then
    MsgBox "取得设备地址失败..."
End If
:

```

◆ 取得指定的指定设备寄存器组 BAR 地址

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

BOOL GetDeviceBar (HANDLE hDevice,
    __int64 pbPCIBar[6])

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function GetDeviceBar Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
    ByVal pulPCIBar (0 to 5) As Long) As Boolean

```

**Delphi:**

```

Function GetDeviceBar (hDevice : Integer;
    pulPCIBar : Pointer) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'GetDeviceBar';

```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

**功能:** 取得指定的指定设备寄存器组 BAR 地址。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

pulPCIBar 返回 PCI BAR 所有地址。

**返回值:** 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:** [CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

◆ 获取设备固件及程序版本

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

BOOL GetDevVersion ( HANDLE hDevice,

```

```
PULONG pulFmwVersion,
PULONG pulDriverVersion)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function GetDevVersion Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
ByRef pulFmwVersion As Long, _
ByRef pulDriverVersion As Long) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function GetDevVersion (hDevice : Integer;
pulFmwVersion : Pointer;
pulDriverVersion : Pointer) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name ' GetDevVersion ';
```

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

功能：获取设备固件及程序版本。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

pulFmwVersion 固件版本。

pulDriverVersion 驱动版本。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE。

相关函数：[CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

◆ 以单字节（即 8 位）方式写 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型：

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL WriteRegisterByte( HANDLE hDevice,
__int64 pbLinearAddr,
ULONG OffsetBytes,
BYTE Value)
```

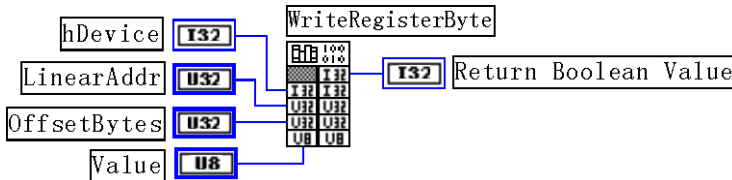
**Visual Basic:**

```
Declare Function WriteRegisterByte Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
ByVal LinearAddr As Long, _
ByVal OffsetBytes As Long, _
ByVal Value As Byte ) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function WriteRegisterByte( hDevice : Integer;
LinearAddr : LongWord;
OffsetBytes : LongWord;
Value : Byte) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name ' WriteRegisterByte ';
```

**LabVIEW:**



功能：以单字节（即 8 位）方式写 PCI 内存映射寄存器。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

LinearAddr PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址，它的值应由[GetDeviceAddr](#)确定。

OffsetBytes 相对于 LinearAddr 线性基地址的偏移字节数，它与 LinearAddr 两个参数共同确定 [WriteRegisterByte](#)函数所访问的映射寄存器的内存单元。

Value 输出 8 位整数。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE。

相关函数: [CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
hDevice = CreateDevice(0)
if (!GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0) )
{
    AfxMessageBox “取得设备地址失败...”;
}
OffsetBytes = 100; // 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元
WriteRegisterByte(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, 0x20); // 往指定映射寄存器单元写入 8 位的十六进制数据 20
ReleaseDevice( hDevice ); // 释放设备对象
:

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr( hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes = 100
WriteRegisterByte( hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, &H20)
ReleaseDevice(hDevice)
:

```

◆ 以双字节（即 16 位）方式写 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

BOOL WriteRegisterWord(HANDLE hDevice,
    __int64 pbLinearAddr,
    ULONG OffsetBytes,
    WORD Value)

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function WriteRegisterWord Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
    ByVal LinearAddr As Long, _
    ByVal OffsetBytes As Long, _
    ByVal Value As Integer) As Boolean

```

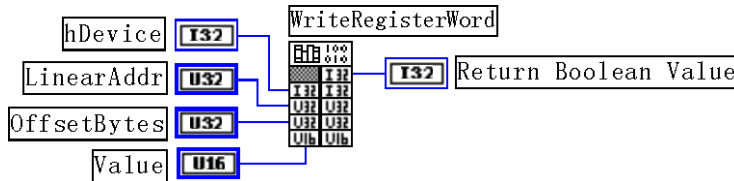
**Delphi:**

```

Function WriteRegisterWord( hDevice : Integer;
    LinearAddr : LongWord;
    OffsetBytes : LongWord;
    Value : Word) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name ' WriteRegisterWord ';

```

**LabVIEW:**



**功能:** 以双字节（即 16 位）方式写 PCI 内存映射寄存器。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**LinearAddr** PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址，它的值应由[GetDeviceAddr](#)确定。

**OffsetBytes** 相对于 **LinearAddr** 线性基地址的偏移字节数，它与 **LinearAddr** 两个参数共同确定

[WriteRegisterWord](#)函数所访问的映射寄存器的内存单元。

**Value** 输出 16 位整型值。

返回值: 无。

相关函数: [CreateDevice](#)            [GetDeviceAddr](#)            [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)        [WriteRegisterULong](#)        [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)        [ReadRegisterULong](#)        [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
hDevice = CreateDevice(0)
if (!GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0) )
{
    AfxMessageBox “取得设备地址失败...”;
}
OffsetBytes = 100; // 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元
WriteRegisterWord(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, 0x2000); // 往指定映射寄存器单元写入 16 位的十六进制数据
ReleaseDevice( hDevice ); // 释放设备对象

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr( hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes=100
WriteRegisterWord( hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, &H2000)
ReleaseDevice(hDevice)
:

```

◆ 以四字节（即 32 位）方式写 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

BOOL WriteRegisterULong(HANDLE hDevice,
    __int64 pbLinearAddr,
    ULONG OffsetBytes,
    ULONG Value)

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function WriteRegisterULong Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
    ByVal LinearAddr As Long, _
    ByVal OffsetBytes As Long, _
    ByVal Value As Long) As Boolean

```

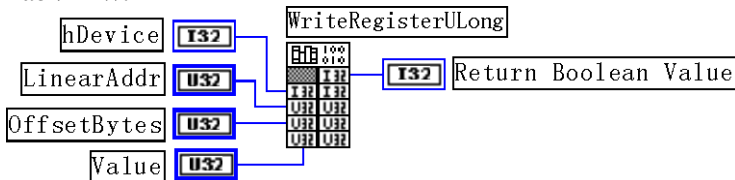
**Delphi:**

```

Function WriteRegisterULong(hDevice : Integer;
    LinearAddr : LongWord;
    OffsetBytes : LongWord;
    Value : LongWord) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'WriteRegisterULong ';

```

**LabVIEW:**



功能: 以四字节（即 32 位）方式写 PCI 内存映射寄存器。

参数:

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

LinearAddr PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址，它的值应由[GetDeviceAddr](#)确定。

OffsetBytes 相对于 LinearAddr 线性基地址的偏移字节数，它与 LinearAddr 两个参数共同确定

[WriteRegisterULong](#)函数所访问的映射寄存器的内存单元。

Value 输出 32 位整型值。

返回值: 若成功, 返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

相关函数: [CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
hDevice = CreateDevice(0)
if (!GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0))
{
    AfxMessageBox “取得设备地址失败...”;
}
OffsetBytes=100;// 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元
WriteRegisterULong(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, 0x20000000); // 往指定映射寄存器单元写入 32 位的十六进制数据
ReleaseDevice( hDevice ); // 释放设备对象
:

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr( hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes = 100
WriteRegisterULong( hDevice, LinearAddr, OffsetBytes, &H20000000)
ReleaseDevice(hDevice)
:

```

◆ 以单字节（即 8 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

BYTE ReadRegisterByte(HANDLE hDevice,
    __int64 pbLinearAddr,
    ULONG OffsetBytes)

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function ReadRegisterByte Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
    ByVal LinearAddr As Long, _
    ByVal OffsetBytes As Long) As Byte

```

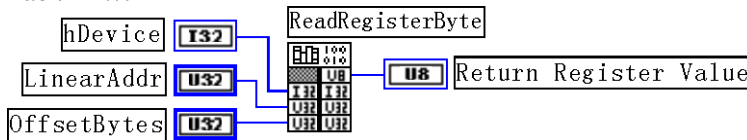
**Delphi:**

```

Function ReadRegisterByte(hDevice : Integer;
    LinearAddr : LongWord;
    OffsetBytes : LongWord) : Byte;
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReadRegisterByte ';

```

**LabVIEW:**



功能: 以单字节（即 8 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的指定单元。

参数:

hDevice 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

LinearAddr PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址, 它的值应由 [GetDeviceAddr](#) 确定。

OffsetBytes 相对于 LinearAddr 线性基地址的偏移字节数, 它与 LinearAddr 两个参数共同确定

[ReadRegisterByte](#) 函数所访问的映射寄存器的内存单元。

返回值: 返回从指定内存映射寄存器单元所读取的 8 位数据。

相关函数: [CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)

[ReadRegisterWord](#)

[ReadRegisterULong](#)

[ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
BYTE Value;
hDevice = CreateDevice(0); // 创建设备对象
GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0); // 取得 PCI 设备 0 号映射寄存器的线性基地址
OffsetBytes = 100; // 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元
Value = ReadRegisterByte(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes); // 从指定映射寄存器单元读入 8 位数据
ReleaseDevice(hDevice); // 释放设备对象

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
Dim Value As Byte
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr(hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes = 100
Value = ReadRegisterByte(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes)
ReleaseDevice(hDevice)

```

◆ 以双字节（即 16 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

WORD ReadRegisterWord(HANDLE hDevice,
    __int64 pbLinearAddr,
    ULONG OffsetBytes)

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function ReadRegisterWord Lib "PCI8053" (
    ByVal hDevice As Long, _
    ByVal LinearAddr As Long, _
    ByVal OffsetBytes As Long) As Integer

```

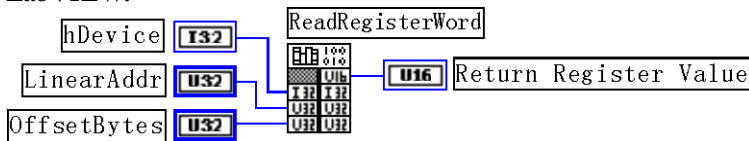
**Delphi:**

```

Function ReadRegisterWord(hDevice : Integer;
    LinearAddr : LongWord;
    OffsetBytes : LongWord) : Word;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReadRegisterWord';

```

**LabVIEW:**



功能：以双字节（即 16 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的指定单元。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

LinearAddr PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址，它的值应由 [GetDeviceAddr](#) 确定。

OffsetBytes 相对于 LinearAddr 线性基地址的偏移字节数，它与 LinearAddr 两个参数共同确定

[ReadRegisterWord](#) 函数所访问的映射寄存器的内存单元。

返回值：返回从指定内存映射寄存器单元所读取的 16 位数据。

相关函数：[CreateDevice](#)      [GetDeviceAddr](#)      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)      [WriteRegisterULong](#)      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)      [ReadRegisterULong](#)      [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;

```

```

ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
WORD Value;
hDevice = CreateDevice(0); // 创建设备对象
GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0); // 取得 PCI 设备 0 号映射寄存器的线性基地址
OffsetBytes = 100; // 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元
Value = ReadRegisterWord(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes); // 从指定映射寄存器单元读入 16 位数据
ReleaseDevice(hDevice); // 释放设备对象

```

**Visual Basic 程序举例:**

```

:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
Dim Value As Word
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr(hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes = 100
Value = ReadRegisterWord(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes)
ReleaseDevice(hDevice)
:

```

◆ 以四字节（即 32 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的某个单元

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```

ULONG ReadRegisterULONG( HANDLE hDevice,
                        __int64 pbLinearAddr,
                        ULONG OffsetBytes)

```

**Visual Basic:**

```

Declare Function ReadRegisterULONG Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                                ByVal LinearAddr As Long, _
                                                ByVal OffsetBytes As Long) As Long

```

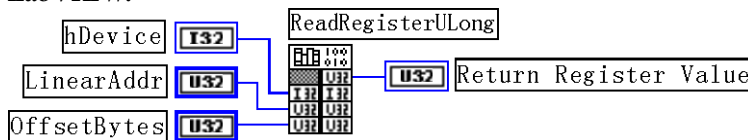
**Delphi:**

```

Function ReadRegisterULONG(hDevice : Integer;
                          LinearAddr : LongWord;
                          OffsetBytes : LongWord) : LongWord;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReadRegisterULONG';

```

**LabVIEW:**



**功能:** 以四字节（即 32 位）方式读 PCI 内存映射寄存器的指定单元。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄，它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

**LinearAddr** PCI 设备内存映射寄存器的线性基地址，它的值应由 [GetDeviceAddr](#) 确定。

**OffsetBytes** 相对与 **LinearAddr** 线性基地址的偏移字节数，它与 **LinearAddr** 两个参数共同确定 [WriteRegisterULONG](#) 函数所访问的映射寄存器的内存单元。

**返回值:** 返回从指定内存映射寄存器单元所读取的 32 位数据。

**相关函数:** [CreateDevice](#)                      [GetDeviceAddr](#)                      [WriteRegisterByte](#)  
[WriteRegisterWord](#)                      [WriteRegisterULONG](#)                      [ReadRegisterByte](#)  
[ReadRegisterWord](#)                      [ReadRegisterULONG](#)                      [ReleaseDevice](#)

**Visual C++ & C++ Builder 程序举例:**

```

:
HANDLE hDevice;
ULONG LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes;
ULONG Value;
hDevice = CreateDevice(0); // 创建设备对象
GetDeviceAddr(hDevice, &LinearAddr, &PhysAddr, 0); // 取得 PCI 设备 0 号映射寄存器的线性基地址
OffsetBytes = 100; // 指定操作相对于线性基地址偏移 100 个字节数位置的单元

```



```
Value = ReadRegisterULONG(hDevice, LinearAddr, OffsetBytes); // 从指定映射寄存器单元读入 32 位数据
ReleaseDevice( hDevice ); // 释放设备对象
:
```

**Visual Basic 程序举例:**

```
:
Dim hDevice As Long
Dim LinearAddr, PhysAddr, OffsetBytes As Long
Dim Value As Long
hDevice = CreateDevice(0)
GetDeviceAddr( hDevice, LinearAddr, PhysAddr, 0)
OffsetBytes = 100
Value = ReadRegisterULONG( hDevice, LinearAddr, OffsetBytes)
ReleaseDevice(hDevice)
:
```

**第三节、I/O 端口读写函数原型说明**

注意：若您想在 WIN2K 系统的 User 模式中直接访问 I/O 端口，那么您可以安装光盘中 ISA\CommUser 目录下的公用驱动，然后调用其中的 WritePortByteEx 或 ReadPortByteEx 等有“Ex”后缀的函数即可。

◆ 以单字节(8Bit)方式写 I/O 端口

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL WritePortByte (HANDLE hDevice,
                    __int64 pbPort,
                    BYTE Value)
```

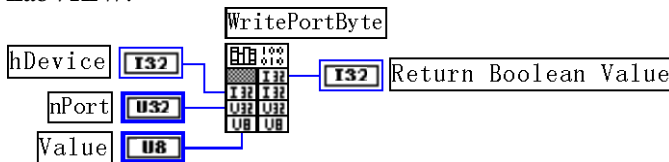
**Visual Basic:**

```
Declare Function WritePortByte Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, _
                                             ByVal nPort As Long, _
                                             ByVal Value As Byte) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function WritePortByte(hDevice : Integer;
                      nPort : LongWord;
                      Value : Byte) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'WritePortByte ';
```

**LabVIEW:**



功能：以单字节(8Bit)方式写 I/O 端口。

参数:

hDevice 设备对象句柄，它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

nPort 设备的 I/O 端口号。

Value 写入由 nPort 指定端口的值。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可用 [GetLastErrorEx](#) 捕获当前错误码。

相关函数：[CreateDevice](#)            [WritePortByte](#)            [WritePortWord](#)  
[WritePortULONG](#)            [ReadPortByte](#)            [ReadPortWord](#)

◆ 以双字(16Bit)方式写 I/O 端口

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL WritePortWord (HANDLE hDevice,
                    __int64 pbPort,
                    WORD Value)
```

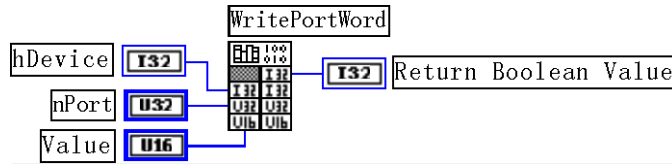
**Visual Basic:**

```
Declare Function WritePortWord Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, _
                                             ByVal nPort As Long, _
```

**Delphi:**

```
Function WritePortWord(hDevice : Integer;
                      nPort : LongWord;
                      Value : Word) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'WritePortWord ';
```

**LabVIEW:**



功能：以双字(16Bit)方式写 I/O 端口。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

nPort 设备的 I/O 端口号。

Value 写入由 nPort 指定端口的值。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码。

相关函数：[CreateDevice](#)            [WritePortByte](#)            [WritePortWord](#)  
[WritePortULong](#)            [ReadPortByte](#)            [ReadPortWord](#)

◆ 以四字节(32Bit)方式写 I/O 端口

函数原型：

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL WritePortULong(HANDLE hDevice,
                    __int64 pbPort,
                    ULONG Value)
```

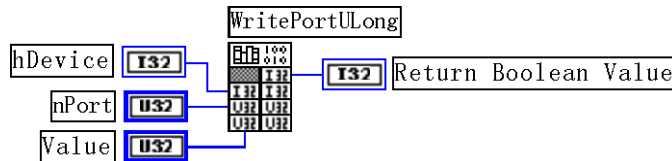
**Visual Basic:**

```
Declare Function WritePortULong Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, _
                                              ByVal nPort As Long, _
                                              ByVal Value As Long ) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function WritePortULong(hDevice : Integer;
                       nPort : LongWord;
                       Value : LongWord) : Boolean;
StdCall; External 'PCI8053' Name 'WritePortULong ';
```

**LabVIEW:**



功能：以四字节(32Bit)方式写 I/O 端口。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

nPort 设备的 I/O 端口号。

Value 写入由 nPort 指定端口的值。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获当前错误码。

相关函数：[CreateDevice](#)            [WritePortByte](#)            [WritePortWord](#)  
[WritePortULong](#)            [ReadPortByte](#)            [ReadPortWord](#)

◆ 以单字节(8Bit)方式读 I/O 端口

函数原型：

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BYTE ReadPortByte( HANDLE hDevice,
                  __int64 pbPort)
```

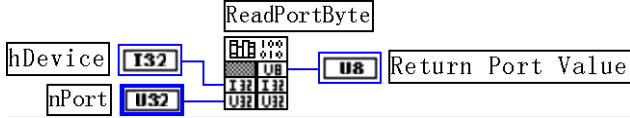
**Visual Basic:**

Declare Function ReadPortByte Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal nPort As Long ) As Byte

**Delphi:**

Function ReadPortByte(hDevice : Integer;  
nPort : LongWord) : Byte;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReadPortByte ';

**LabVIEW:**



功能: 以单字节(8Bit)方式读 I/O 端口。

参数:

hDevice 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

nPort 设备的 I/O 端口号。

返回值: 返回由 nPort 指定的端口的值。

相关函数: [CreateDevice](#)            [WritePortByte](#)            [WritePortWord](#)  
[WritePortULong](#)            [ReadPortByte](#)            [ReadPortWord](#)

◆ 以双字节(16Bit)方式读 I/O 端口

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

WORD ReadPortWord(HANDLE hDevice,  
\_\_int64 pbPort)

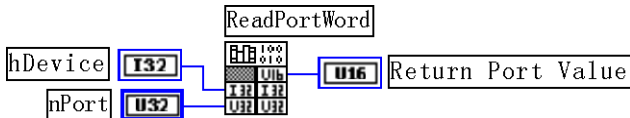
**Visual Basic:**

Declare Function ReadPortWord Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal nPort As Long ) As Integer

**Delphi:**

Function ReadPortWord(hDevice : Integer;  
nPort : LongWord) : Word;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReadPortWord ';

**LabVIEW:**



功能: 以双字节(16Bit)方式读 I/O 端口。

参数:

hDevice 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

nPort 设备的 I/O 端口号。

返回值: 返回由 nPort 指定的端口的值。

相关函数: [CreateDevice](#)            [WritePortByte](#)            [WritePortWord](#)  
[WritePortULong](#)            [ReadPortByte](#)            [ReadPortWord](#)

◆ 以四字节(32Bit)方式读 I/O 端口

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

ULONG ReadPortULong(HANDLE hDevice,  
\_\_int64 pbPort)

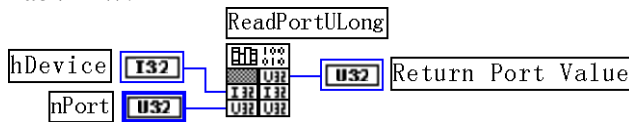
**Visual Basic:**

Declare Function ReadPortULong Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal nPort As Long ) As Long

**Delphi:**

Function ReadPortULong(hDevice : Integer;  
nPort : LongWord) : LongWord;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' ReadPortULong ';

**LabVIEW:**



**功能:** 以四字节(32Bit)方式读 I/O 端口。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由 [CreateDevice](#) 或 [CreateDeviceEx](#) 创建。

**nPort** 设备的 I/O 端口号。

**返回值:** 返回由 nPort 指定端口的值。

**相关函数:** [CreateDevice](#)                      [WritePortByte](#)                      [WritePortWord](#)  
[WritePortULong](#)                      [ReadPortByte](#)                      [ReadPortWord](#)

#### 第四节、线程操作函数原型说明

(如果您的 VB6.0 中线程无法正常运行, 可能是 VB6.0 语言本身的问题, 请选用 VB5.0)

##### ◆ 创建内核系统事件

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

`HANDLE CreateSystemEvent(void)`

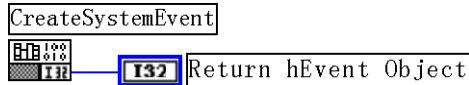
**Visual Basic:**

`Declare Function CreateSystemEvent Lib "PCI8053" () As Long`

**Delphi:**

`Function CreateSystemEvent() : Integer;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'CreateSystemEvent';`

**LabVIEW:**



**功能:** 创建系统内核事件对象, 它将被用于中断事件响应或数据采集线程同步事件。

**参数:** 无任何参数。

**返回值:** 若成功, 返回系统内核事件对象句柄, 否则返回 -1(或 INVALID\_HANDLE\_VALUE)。

##### ◆ 释放内核系统事件

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

`BOOL ReleaseSystemEvent(HANDLE hEvent);`

**Visual Basic:**

`Declare Function ReleaseSystemEvent Lib "PCI8053" (ByVal hEvent As Long) As Boolean`

**Delphi:**

`Function ReleaseSystemEvent(hEvent : Integer) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name 'ReleaseSystemEvent';`

**LabVIEW:**

请参见相关演示程序。

**功能:** 释放系统内核事件对象。

**参数:** hEvent 被释放的内核事件对象。它应由 [CreateSystemEvent](#) 成功创建的对象。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE。

##### ◆ 高效高精度延时

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

`BOOL DelayTimeUs (HANDLE hDevice,  
LONG nTimeUs)`

**Visual Basic:**

Declare Function DelayTimeUs Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal nTimeUs As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function DelayTimeUs (hDevice : Integer;  
nTimeUs : LongInt) : Boolean;  
StdCall; External 'PCI8053' Name ' DelayTimeUs ';

**LabVIEW:**

请参考相关演示程序。

功能：微秒级延时函数。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

nTimeUs 时间常数。单位 1 微秒。

返回值：若成功，返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

相关函数：无。

**第五节、文件对象操作函数原型说明**

◆ 创建文件对象

函数原型：

**Visual C++ & C++ Builder:**

HANDLE CreateFileObject ( HANDLE hDevice,  
LPCTSTR NewFileName,  
int Mode)

**Visual Basic:**

Declare Function CreateFileObject Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long, \_  
ByVal NewFileName As String, \_  
ByVal Mode As Integer) As Long

**Delphi:**

Function CreateFileObject (hDevice : Integer;  
NewFileName : String;  
Mode : Integer) : Integer;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' CreateFileObject ';

**LabVIEW:**

请参见相关演示程序。

功能：初始化设备文件对象，以期待 WriteFile 请求准备文件对象进行文件操作。

参数：

hDevice 设备对象句柄，它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

NewFileName 新文件名。

Mode 文件操作方式，所用的文件操作方式控制字定义如下(可通过或指令实现多种方式并操作)：

常量名	常量值	功能定义
PCI8053_modeRead	0x0000	只读文件方式
PCI8053_modeWrite	0x0001	只写文件方式
PCI8053_modeReadWrite	0x0002	既读又写文件方式
PCI8053_modeCreate	0x1000	如果文件不存在可以创建该文件， 如果存在，则重建此文件，且清 0
PCI8053_typeText	0x4000	以文本方式操作文件

返回值：若成功，则返回文件对象句柄。

相关函数：[CreateDevice](#)                      [CreateFileObject](#)                      [WriteFile](#)  
[ReadFile](#)                                      [ReleaseFile](#)                                      [ReleaseDevice](#)

◆ 通过设备对象，往指定磁盘上写入用户空间的采样数据

函数原型：

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL WriteFile(HANDLE hFileObject,  
PVOID pDataBuffer,

LONG nWriteSizeBytes)

**Visual Basic:**

Declare Function WriteFile Lib "PCI8053" ( ByVal hFileObject As Long, \_  
ByRef pDataBuffer As Integer, \_  
ByVal nWriteSizeBytes As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function WriteFile(hFileObject: Integer;  
pDataBuffer : Pointer;  
nWriteSizeBytes : LongInt) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' WriteFile ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 通过向设备对象发送“写磁盘消息”，设备对象便会以最快的速度完成写操作。注意为了保证写入的数据是可用的，这个操作将与用户程序保持同步，但与设备对象中的环形内存池操作保持异步，以得到更高的数据吞吐量，其文件名及路径应由[CreateFileObject](#)函数中的 strFileName 指定。

**参数:**

**hFileObject** 设备对象句柄，它应由[CreateFileObject](#)创建。

**pDataBuffer** 用户数据空间地址，可以是用户分配的数组空间。

**nWriteSizeBytes** 告诉设备对象往磁盘上一次写入数据的长度(以字节为单位)。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateFileObject](#)      [WriteFile](#)      [ReadFile](#)  
[ReleaseFile](#)

◆ 通过设备对象,从指定磁盘文件中读采样数据

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL ReadFile( HANDLE hFileObject,  
PVOID pDataBuffer,  
LONG nOffsetBytes,  
LONG nReadSizeBytes)

**Visual Basic:**

Declare Function ReadFile Lib "PCI8053" ( ByVal hFileObject As Long, \_  
ByRef pDataBuffer As Integer, \_  
ByVal nOffsetBytes As Long, \_  
ByVal nReadSizeBytes As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function ReadFile(hFileObject : Integer;  
pDataBuffer : Pointer;  
nOffsetBytes : LongInt;  
nReadSizeBytes : LongInt) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' ReadFile ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 将磁盘数据从指定文件中读入用户内存空间中，其访问方式可由用户在创建文件对象时指定。

**参数:**

**hFileObject** 设备对象句柄，它应由[CreateFileObject](#)创建。

**pDataBuffer** 用于接受文件数据的用户缓冲区指针，可以是用户分配的数组空间。

**nOffsetBytes** 指定从文件开始端所偏移的读位置。

**nReadSizeBytes** 告诉设备对象从磁盘上一次读入数据的长度(以字为单位)。

**返回值:** 若成功，则返回 TRUE，否则返回 FALSE，用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateFileObject](#)      [WriteFile](#)      [ReadFile](#)  
[ReleaseFile](#)

◆ 设置文件偏移位置

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL SetFileOffset (HANDLE hFileObject,  
LONG nOffsetBytes)

**Visual Basic:**

Declare Function SetFileOffset Lib "PCI8053" ( ByVal hFileObject As Long,\_  
ByVal nOffsetBytes As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function SetFileOffset ( hFileObject : Integer;  
nOffsetBytes : LongInt) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' SetFileOffset ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 设置文件偏移位置, 用它可以定位读写起点。

**参数:** hFileObject 文件对象句柄, 它应由[CreateFileObject](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateFileObject](#)                      [WriteFile](#)                      [ReadFile](#)  
[ReleaseFile](#)

## ◆ 取得文件长度 (字节)

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

ULONG GetFileLength (HANDLE hFileObject)

**Visual Basic:**

Declare Function GetFileLength Lib "PCI8053" (ByVal hFileObject As Long) As Long

**Delphi:**

Function GetFileLength (hFileObject : Integer) : LongWord;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' GetFileLength ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 取得文件长度。

**参数:** hFileObject 设备对象句柄, 它应由[CreateFileObject](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回>1, 否则返回 0, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateFileObject](#)                      [WriteFile](#)                      [ReadFile](#)  
[ReleaseFile](#)

## ◆ 释放设备文件对象

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL ReleaseFile(HANDLE hFileObject)

**Visual Basic:**

Declare Function ReleaseFile Lib "PCI8053" (ByVal hFileObject As Long) As Boolean

**Delphi:**

Function ReleaseFile(hFileObject : Integer) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' ReleaseFile ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 释放设备文件对象。

**参数:** hFileObject 设备对象句柄, 它应由[CreateFileObject](#)创建。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [CreateFileObject](#)                      [WriteFile](#)                      [ReadFile](#)  
[ReleaseFile](#)

## ◆ 取得指定磁盘的可用空间

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

ULONGLONG GetDiskFreeBytes(LPCTSTR DiskName )

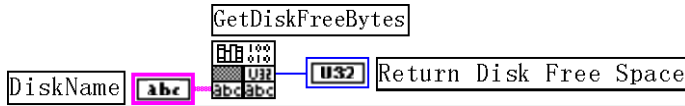
**Visual Basic:**

Declare Function GetDiskFreeBytes Lib "PCI8053" (ByVal DiskName As String ) As Currency

**Delphi:**

Function GetDiskFreeBytes (DiskName: String) : Currency;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' GetDiskFreeBytes ';

**LabVIEW:**



**功能:** 取得指定磁盘的可用剩余空间(以字为单位)。

**参数:** DiskName 需要访问的盘符, 若为 C 盘为"C:\\", D 盘为"D:\\", 以此类推。

**返回值:** 若成功, 返回大于或等于 0 的长整型值, 否则返回零值, 用户可用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。注意使用 64 位整型变量。

## 第六节、各种参数保存和读取函数原型说明

### ◆ 将整型变量的参数值保存在系统注册表中

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL SaveParaInt(HANDLE hDevice,  
LPCTSTR strParaName,  
int nValue)

**Visual Basic:**

Declare Function SaveParaInt Lib "PCI8053" ( ByVal hDevice As Long,\_  
ByVal strParaName As String,\_  
ByVal nValue As Integer) As Boolean

**Delphi:**

Function SaveParaInt( hDevice : Integer;  
strParaName : String;  
nValue : Integer) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' SaveParaInt ';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 将整型变量的参数值保存在系统注册表中。具体保存位置视设备逻辑号而定。如逻辑号为“0”的其他参数保存位置为: HKEY\_CURRENT\_USER\Software\Art\PCI8053\Device-0\Others。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

strParaName 整型参数字符名。它指名该参数在注册表中的字符键项。

nValue 整型参数值。它保存在由 strParaName 命名的键项里。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [SaveParaInt](#)                      [LoadParaInt](#)                      [SaveParaString](#)  
[LoadParaString](#)

### ◆ 将整型变量的参数值从系统注册表中读出

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

UINT LoadParaInt( HANDLE hDevice,  
LPCTSTR strParaName,  
int nDefaultVal)

**Visual Basic:**

Declare Function LoadParaInt Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long,\_  
ByVal strParaName As String,\_  
ByVal nDefaultVal As Integer) As Long

**Delphi:**



```
Function LoadParaInt (hDevice : Integer;
                    strParaName : String;
                    nDefaultVal: Integer) : LongWord
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' LoadParaInt ';
```

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 将整型变量的参数值从系统注册表中读出。读出参数值的具体位置视设备逻辑号而定。如逻辑号为“0”的其他参数保存位置为: HKEY\_CURRENT\_USER\Software\Art\PCI8053\Device-0\Others。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**strParaName** 整型参数字符名。它指名该参数在注册表中的字符键项。

**nDefaultVal** 若 strParaName 指定的键项不存在, 则由该参数指定的默认值返回。

**返回值:** 若指定的整型参数项存在, 则返回其整型值。否则返回由 nDefaultVal 指定的默认值。

**相关函数:** [SaveParaInt](#)                    [LoadParaInt](#)                    [SaveParaString](#)  
[LoadParaString](#)

## ◆ 将字符变量的参数值保存在系统注册表中

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL SaveParaString ( HANDLE hDevice,
                    LPCTSTR strParaName,
                    LPCTSTR strParaVal)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function SaveParaString Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long,_
                                             ByVal strParaName As String,_
                                             ByVal strParaVal As String) As Boolean
```

**Delphi:**

```
Function SaveParaString (hDevice : Integer;
                    strParaName : String;
                    strParaVal: String) : Boolean;
Stdcall; external 'PCI8053' Name ' SaveParaString';
```

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 将整型变量的参数值保存在系统注册表中。具体保存位置视设备逻辑号而定。如逻辑号为“0”的其他参数保存位置为: HKEY\_CURRENT\_USER\Software\Art\PCI8053\Device-0\Others。

**参数:**

**hDevice** 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

**strParaName** 整型参数字符名。它指名该参数在注册表中的字符键项。

**strParaVal** 字符参数值。它保存在由 strParaName 命名的键项里。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:** [SaveParaInt](#)                    [LoadParaInt](#)                    [SaveParaString](#)  
[LoadParaString](#)

## ◆ 将字符变量的参数值从系统注册表中读出

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

```
BOOL LoadParaString ( HANDLE hDevice,
                    LPCTSTR strParaName,
                    LPCTSTR strParaVal,
                    LPCTSTR strDefaultVal)
```

**Visual Basic:**

```
Declare Function LoadParaString Lib "PCI8053" (ByVal hDevice As Long,_
                                             ByVal strParaName As String,_
                                             ByVal strParaVal As String,_
                                             ByVal strDefaultVal As String) As Boolean
```

**Delphi:**

Function LoadParaString (hDevice : Integer;  
                          strParaName : String;  
                          strParaVal : String;  
                          strDefaultVal : String) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name 'LoadParaString';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 将字符变量的参数值从系统注册表中读出。读出参数值的具体位置视设备逻辑号而定。如逻辑号为“0”的其他参数保存位置为: HKEY\_CURRENT\_USER\Software\Art\PCI8053\Device-0\Others。

**参数:**

hDevice 设备对象句柄, 它应由[CreateDevice](#)或[CreateDeviceEx](#)创建。

strParaName 字符参数数字符名。它指名该参数在注册表中的字符键项。

strParaVal 取得 strParaName 指定的键项的字符值。

strDefaultVal 若 strParaName 指定的键项不存在, 则由该参数指定的默认值返回。

**返回值:** 若成功, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE, 用户可以用[GetLastErrorEx](#)捕获错误码。

**相关函数:**   [SaveParaInt](#)                    [LoadParaInt](#)                    [SaveParaString](#)  
                  [LoadParaString](#)

## 第七节、其他函数原型说明

### ◆ 探测用户是否有按键动作

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

BOOL kbhit (void)

**Visual Basic:**

Declare Function kbhit Lib "PCI8053" () As Boolean

**Delphi:**

Function kbhit () : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name 'kbhit';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 探测用户是否用键盘按键动作, 主要应在基于 VB、DELPHI 等控制台应用程序中。

**参数:** 无。

**返回值:** 若自上次探测过后, 若用户有键盘按键动作, 则返回 TRUE, 否则返回 FALSE。

**相关函数:**   [getch](#)                    [kbhit](#)

### ◆ 等待按键动作并返回按键值

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

char getch (void)

**Visual Basic:**

Declare Function getch Lib "PCI8053" () As String

**Delphi:**

Function getch () : char;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name 'getch';

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 探等待用户键盘按键并以字符方式返回按键值, 主要应在基于 VB、DELPHI 等控制台应用程序中。

**参数:** 无。

**返回值:** 若用户没有按键动作, 此函数一直不返回, 一旦用户有按键动作, 便立即返回, 且返回其当前按键值(ASCII 码)。

**相关函数:**   [getch](#)                    [kbhit](#)

## ◆ 怎样获取驱动函数错误信息

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

`DWORD GetLastErrorEx (LPCTSTR strFuncName,  
LPCTSTR strErrorMsg)`

**Visual Basic:**

`Declare Function GetLastErrorEx Lib "PCI8053" (ByVal strFuncName As String,  
ByVal strErrorMsg As String) As Long`

**Delphi:**

`Function GetLastErrorEx (strFuncName: String;  
strErrorMsg: String) : LongWord;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name 'GetLastErrorEx';`

**LabVIEW:**

请参见相关演示程序。

**功能:** 将当某个驱动函数出错时, 可以调用此函数获得具体的错误和错误信息字符串。

**参数:**

**strFuncName** 出错函数的名称。注意此函数必须是完整名称, 如 AD 初始化函数 `PCI8053_InitDeviceAD` 出现错误, 此时调用该函数时, 此参数必须为“`PCI8053_InitDeviceAD`”, 否则得不到相应信息。

**strErrorMsg** 取得指定函数的错误信息串。该串为字符数组, 其分配空间最好不要小于 256 字节。

**返回值:** 返回错误码。

**相关函数:** 无。

## ◆ 移除驱动函数错误信息

函数原型:

**Visual C++ & C++ Builder:**

`BOOL RemoveLastErrorEx (LPCTSTR strFuncName)`

**Visual Basic:**

`Declare Function RemoveLastErrorEx Lib "PCI8053" (ByVal strFuncName As String) As Boolean`

**Delphi:**

`Function RemoveLastErrorEx (strFuncName: String) : Boolean;  
Stdcall; external 'PCI8053' Name 'RemoveLastErrorEx';`

**LabVIEW:**

详见相关演示程序。

**功能:** 从错误信息库中移除指定函数的最后一次错误信息。

**参数:**

**strFuncName** 出错函数的名称。注意此函数必须是完整名称, 如 AD 初始化函数 `PCI8053_InitDeviceAD` 出现错误, 此时调用该函数时, 此参数必须为“`PCI8053_InitDeviceAD`”, 否则得不到相应信息。

**返回值:** 若成功, 则返回 `TRUE`, 否则返回 `FALSE`, 用户可以用 [GetLastErrorEx](#) 捕获错误码。

**相关函数:** 无。